دفترچه راهنمای تر انسمیتر عمومی قابل برنامه ریزی و گسترشی با قابلیت کنترل از راه دور

TM1301, TM1302, TM1303, TM1304 TM1311, TM1312, TM1313, TM1314 TM1321, TM1322, TM1324, TM1325, TM1327, TM1328





تولید کننده دستگاههای اندازه گیری کمیتهای برق، وزن، دما، رطوبت و ارئه دهنده خدمات در

زمينه اتوماسيون صنعتى Transmiter ، Indicator،HMI ،PLC و ...

ساير محصولات :

جانکشن باکس نمایشگر وزن TD-1000 انواع لودسل ( Revere , Zemic , Bongshin ) ولتمتر – آمپر متر تکفاز TD - 1520 - TD ولتمتر – آمپر متر سه فاز 1540 - TD واتمتر تکفاز ( نمایشگر) TD - 1525 - TM ترانسمیتر کمیت های برق تکفاز TD - 1510

ترانسمیتر کمیت های برق سه فاز TM – 1530 ترانسمیتر رطوبت و دما TM-1240 ترانسمیتر رطوبت و دما پیشرفته با قابلیت رکورد اطلاعات TM-1230 ترموستات 72\*36 TD 1200 ترانسمیتر و کنترلر GSM مدل TM-1900

فهرست

۱	۱ - بخش اول
۱	١-١- معرفي
۲	۱–۲– کد سفارش
٣	۱ –۳– ویژگی ها
٣	۱-۴- موارد استفاده
۳	۵-۱- بلوک دیاگرام
۳	۱-۶- شرح محصول
۵	۱-۷- مشخصات فنی
۶	۸-۱- دیاگرام سیم بندی
۶	۱-۸-۱ دیاگرام سیم بندی TM-1301 (۸ کانال ورودی دیجیتال)
۶	۲-۸-۱ دیاگرام سیم بندی TM-1302 (۸ کانال خروجی دیجیتال)
۶	۲-۸-۱ دیاگرام سیم بندی TM-1303 (۴ کانال ورودی دیجیتال - ۴ کانال خروجی دیجیتال)
۷	۲-۸-۱ دیاگرام سیم بندی TM-1304 (۸ کانال ورودی دیجیتال - ۸ کانال خروجی دیجیتال)
۷	۵–۸–۱ دیاگرام سیم بندی TM-1311 (۸ کانال ورودی آنالوگ)
۷	۱−۸−۶- دیاگرام سیم بندی TM-1312 (۴ کانال خروجی آنالوگ)
٨	۱–۸–۷ دیاگرام سیم بندی TM-1313 (۴ کانال ورودی آنالوگ - ۲ کانال خروجی آنالوگ)
۸	۱–۸–۸ دیاگرام سیم بندی TM-1314 (۴ کانال ورودی آنالوگ -۴ کانال ورودی دیجیتال - ۴ کانال خروجی آنالوگ)
۸	۹-۸-۱- دیاگرام سیم بندی TM-1321 (۸ کانال ورودی دما با سنسور SMT160)
٩	۱۰−۸−۱ – دیاگرام سیم بندی TM-1322 (۶ کانال ورودی ترموکوپل نوع J و K)
٩	۱-۸-۱۱ - دیاگرام سیم بندی TM-1324 (۴ کانال ورودی دما SMT160 - ۲ کانال خروجی آنالوگ)
٩	۱۲−۸−۱ - دیاگرام سیم بندی TM-1325 (۳ کانال ورودی ترموکوپل نوع J و K - ۲ کانال خروجی آنالوگ)
۱۰	۱۳-۸-۱ - دیاگرام سیم بندی TM-1327 (۴ کانال ورودی دما SMT160 -۴ کانال ورودی دیجیتال - ۴ کانال خروجی آنالوگ)
١٠	۱۴-۸-۱ - دیاگرام سیم بندی TM-1328 (۳ کانال ورودی ترموکوپل نوع J و K - K کانال ورودی دیجیتال - ۴ کانال خروجی آنالوگ)
۱۱	۲- بخش دوم
۱۱	٦-١- خطر و احتياط
۱۱	۲-۲- نصب و اتصالات
18	۳- بخش سوم
١۶	۳-۱- راهنمای استفاده از نرم افزار
١۶	۲-۳- نصب نرم افزار
١۶	۳-۳- استفاده از نرم افزار
۱۸	

۱۸	۳-۳-۲ تنظیمات مقایسه کننده های عمومی
۱۹	۳-۳-۳ تنظیمات مقایسه کننده های سفارشی
۱۹	۳-۳-۴ پارامترهای متوسط گیری
۲۰	
۲۰	۳-۳-۵-۱ - تنظیمات سنسور دما SMT160
۲۰	۳-۳-۵-۲ تنظیمات ترموکوپل
۲۰	۳-۳-۵-۳ تنظیمات ورودی دیجیتال
۲۱	۳-۳-۵-۴ تنظیمات خروجی دیجیتال
۲۱	۳-۳-۵-۵- تنظیمات ورودی آنالوگ
۲۲	۳-۳-۵-۶- تنظیمات خروجی آنالوگ
۲۳	
۲۳	۳-۳-۷-کالیبراسیون
۲۳	۳-۳-۲ - کالیبراسیون ورودی آنالوگ
74	۳-۳-۲-۲ کالیبراسیون خروجی آنالوگ
۲۵	۳-۳-۷-۳ کالیبراسیون ترموکوپل
79	۸-۳ استفاده از دستگاه
	۴– بخش چهارم
۲۷	۴-۱-ارتباط باPLC و یا کنترل دستگاه از طریق نرم افزاری
۲۷	۴-۲- شرح پارامترهای دستگاه
٧٢	۴-۲-۲- پارامترهای مشخصه دستگاه
۲۷	۴-۲-۲- پارامترهای مقایسه کننده ها
۲۹	۴-۲-۴- پارامترهای ارتباط سریال
۳۰	۴-۲-۴- پارامترهای سنسور
۳۰	۴-۲-۵- پارامترهای ورودی دیجیتال
۳۰	۴-۲-۴- پارامترهای خروجی رله
٣٣	۴-۲-۲ پارامترهای ورودی آنالوگ
۳۳	۴-۲-۴- پارامترهای خروجی آنالوگ
۳۵	۴-۲-۴ متوسط پارامترهای ترموکوپل
۳۶	۴–۲–۱۰ – متوسط پارامترهای اندازه گیری شده
٣۶	Min و Min و Min مقدار ا – ۱۱ – مقدار ا
۳۷	۲-۲-۴ دستورات
۳۹	۴–۳- جدول آدرس های دستگاه

	۳۹-۱-۲- آدرس متغییرهای بیتی	:
	۴۱-۳-۳- آدرس متغییرهای رجیستری دستگاه	;
	۲- مختصری راجع به پروتکل Modbus	4-4
۴	مه ویرایش ها	تاريخچ

### ۱- بخش اول

شرکت موندسی تیـــکا

### ۱–۱– معرفی

این سری از دستگاهها بعنوان ترانسمیترهای دیجیتال با ارتباط سریال Modbus RTU میباشند که به راحتی میتوان پورتهای ورودی/خروجی آن را گسترش داد. دستگاههای این سری در دو مدل اصلی و توسعه تولید میشوند. دستگاه اصلی این قابلیت را دارند که با اتصال یک دستگاه توسعه ورودی/خروجیهای آن گسترش مییابد. دستگاه اصلی و توسعه میتوانند تا حداکثر ۸۰۰m از یکدیگر فاصله داشته باشند. استفاده از این سری باعث کاهش سیم کشی و هزینههای ناشی از آن خواهد شد.

دستگاه های اصلی دارای دو پورت ارتباطی سریال بوده که با پورت اول به شبکه اصلی ModBus-RTU متصل شده و تحت کنترل یک دستگاه Master نقش یکی از Slave ها را با آدرس معین خواهد داشت. از طریق پورت دوم امکان اتصال به ماژول توسعه فراهم میشود (این پورت فقط برای اتصال ماژول توسعه کاربرد دارد). دستگاه اصلی بطور اتوماتیک دستگاه توسعه را شناسایی میکند و با تنظیماتی که در دستگاه اصلی توسط نرم افزار انجام شده است کنترل توسعه متناسب با توابع تنظیمی در اختیار دستگاه اصلی قرار میگیرد و این امر مستقل از متصل بودن دستگاه اصلی به HII ادامه پیدا میکند.

ماژول توسعه دارای یک پورت بوده که فقط قابل اتصال به دستگاه اصلی می باشد. این اتصال تنها با دو رشته سیم به هم تابیده تا ۸۰۰ متر قابل افزایش است.

دستگاههای اصلی و توسعه در مدلهای زیر تولید میشوند. مشخصه دستگاههای اصلی با پسوند "M" و مشخصه دستگاههای توسعه با پسوند "E" در انتهای کد متمایز شدهاند.

- -۱ TM-1301 -۱
- -۲ TM-1302: ۸ کانال خروجی دیجیتال (رلهای یا ترانزیستوری)
- ۳- TM-1303 ۴ کانال ورودی دیجیتال و ۴ کانال خروجی دیجیتال
- ۴- TM-1304: ۸ کانال ورودی دیجیتال و ۸ کانال خروجی دیجیتال
- -۵ TM-1311 A كانال ورودى آنالوگ (5V~0 یا 10۷~0 یا 20mA)
  - -۶ TM-1312 ۴ کانال خروجی آنالوگ (10۷-0 یا 20mA)
- -۷ TM-1313
   ۲ کانال ورودی آنالوگ (5۷-0 یا 10۷-0 یا 20mA) و ۲ کانال خروجی آنالوگ (10۷-0 یا 20mA)
- - -۹ SMT160 کانال ورودی دما با سنسور هوشمند SMT160
    - K J :TM-1322 ۱۰ کانال ورودی ترموکوپل نوع K J
  - TM-1324 و ۲ كانال ورودى دما با سنسور هوشمند SMT 160 و ۲ كانال خروجى آنالوگ (10۷-0 یا 20mA-0)
    - ۲۸- 1325 TM-1325 (10-0 یا K J و ۲ کانال خروجی آنالوگ (۱۵۷-0 یا ۵۰-20mA)
  - ۱۳- ۱327: ۲۲ کانال ورودی دما با سنسور هوشمند SMT 160 و ۴ کانال ورودی دیجیتال و ۲ کانال خروجی آنالوگ (۱۵۷-0 یا ۵۳۵-۰۵) \*
    - ۱۴- TM-1328: ۳ کانال ورودی ترموکوپل نوع J J و ۴ کانال ورودی دیجیتال و ۲ کانال خروجی آنالوگ (۱۵۷-0 یا 20mA-0) \*

**مثال:** با اتصال دستگاه TM-1302 که ۸ خروجی رله است (بعنوان توسعه) به دستگاه TM-1321 که دارای ۸ کانال دما است (دستگاه اصلی) به ازای هر کانال دما میتوان به خروجیهای رله فرمان داد. از پورت ۲ دستگاه اصلی برای اتصال به پورت ۱ دستگاه توسعه استفاده میشود.

این مدل ها قابل گسترش نیستند و فقط به صورت اصلی ارائه میشوند.



\* تمامی دستگاههای فوق دارای خروجی سریال RS485 با پروتکل Modbus / RTU می باشند.

۲-۱- کد سفار ش

		TM - 1 30 X - E
Tika Module	ТМ	Item
ModBus RTU	1	Network
Digital I/O Transmitter	30	Group
8 Digital In	1	
8 Digital Out	2	I/O Terminal
4 DI - 4 DO	3	
8 DI - 8 DO	4	
Expansion Model	Е	

		TM - 1 31 X - E
Tike Medule	TM	Item
Tika Wodule	I IVI	
ModBus RTU	1	Network
Analog I/O Transmitter	31	Group
8 Analog In	1	
4 Analog Out	2	I/O Terminal
4 AI – 2 AO	3	
4 AI – 4 DI – 4 AO	4	
Expansion Model	Е	

		TM-1 32 X-E
Tika Module	ТМ	Item
ModBus RTU	1	Network
Temperature Transmitter	32	Group
8 SMT160	1	
6 THR	2	
4 SMT160 – 2 AO	4	I/O Terminal
3 THR – 2 AO	5	
4 SMT160 – 4 DI – 4 AO	7	
3 THR – 4 DI – 4 AO	8	
Expansion Model	Е	

### ۱-۳- ویژگی ها

- \* قابل اتصال به PC , HMI , PLC و ... از طريق پروتكل Modbus RTU هستند.
- \* امکان شبکه کردن چندین دستگاه توسط پورت RS485 روی BUS دو سیمه
  - \* امکان گسترش ورودی/خروجیهای دستگاه با استفاده از مدلهای توسعه
- \* دارای نرمافزار کامپیوتری برای انجام تنظیمات و مانیتورینگ و کنترل خروجیها
  - \* قابلیت تشخیص اتوماتیک دستگاه توسعه توسط دستگاه اصلی
    - \* دستگاه اصلی و توسعه می توانند تا ۸۰۰۳ فاصله داشته باشند.
      - \* کاهش سیم کشی و هزینه های ناشی از آن

### ۱-۴- موارد استفاده

```
*انبارها
```

\* صنايع غذايي

انگی

\* اتوماسيون صنعتى

```
۱-۵- بلوک دیاگر ام
```



\* مرغداري

#### ۱-۶- شرح محصول

این دستگاه یک ترانسمیتر عمومی است که دارای تنوع در نوع ورودی و خروجی است. توسط پورت (Modbus-RTU) RS485 تعبیه شده روی این دستگاه میتوان چندین دستگاه را توسط دو رشته سیم به صورت شبکه ارتباط داد و Data را مانیتورینگ و کنترل کرده و یا در اختیار Indicator ، PLC و ... قرار داد.

این ترانسمیتر قابل برنامه ریزی بوده و شما میتوانید ورودیها و خروجیهای آن را برنامه ریزی کنید. به عنوان مثال میتوانید تعیین کنید که *خروجی*های *دیجیتال* دستگاه با توجه به یکی از پارامترهای زیر فرمان قطع یا وصل بگیرد:

- پارامترهای اندازه گیری شده در ورودی (دما، رطوبت، ترموکوپل، مقدار ورودی آنالوگ، شمارنده ورودی دیجیتال)
  - وضعیت ورودی دیجیتال
  - از طریق پورت سریال و توسط Master خارجی
    - مقایسه کنندههای سفارشی

همچنین میتوان کنترل *خروجیهای آنالوگ* را از طریق پارامترهای زیر انجام داد:

- ب پارامترهای اندازهگیری شده در ورودی (دما، رطوبت، مقدار ورودی آنالوگ، شمارنده ورودی دیجیتال)
  - از طریق پورت سریال و توسط Master خارجی
  - تمامی تنظیمات دستگاه را میتوان توسط پورت سریال و بوسیله نرم افزار انجام داد.
    - این دستگاه را میتوان با تغذیه AC 220 و یا با تغذیه DC 24V سفارش داد.
- ۱- ورودی دیجیتال: ورودیهای دیجیتال به صورت ایزوله و محدوده ولتاژ ورودی 30v~8 میباشد. وضعیت ورودیها را میتوانید توسط نرمافزار مشاهده نمایید. برای هر کانال ورودی دیجیتال یک شمارنده در نظر گرفته شده است، این شمارنده را میتوان به صورت نرمافزاری ریست کرد.

5V~0 (قابل تنظيم)	در حالت ولتاژ در محدوده:	۱- ورودی آنالوگ:
0~10V (قابل تنظيم)	در حالت ولتاژ در محدوده:	
0~20mA (قابل تنظيم)	در حالت جریان در محدوده:	

- ۳- سنسور دما SMT160: سنسورهای دمای این دستگاه سنسور هوشمند SMT160 میباشند. مقادیر اندازه گیری شده از ورودی پس از محاسبات و پردازش به صورت سریال قابل دسترس میباشد. هر کانال دما دارای Setpoint قابل تنظیم برای فرمان دادن به خروجیها میباشند. طول کابل این سنسورها تا ۲۰ متر قابل افزایش میباشد.
- 4- خروجی سریال: در این حالت اطلاعات و تنظیمات دستگاه از طریق پورت سریال RS485 با روش درخواست و پاسخ پروتکل Mod Bus RTU قابل دسترسی است. اطلاعات قابل خواندن در این مد بعنوان مثال شامل: وضعیت ورودی و خروجیهای دیجیتال، مقادیر ورودیهای آنالوگ، دمای هر کانال، مقادیر رطوبت و دما، ID دستگاه، نسخه نرم افزار و سخت افزار و غیره می باشد.

پارامترهای تنظیمی شامل: مشخصات ارتباطی، پارامترهای کالیبراسیون، پارامترهای خروجی آنالوگ، پارامترهای ورودی و خروجی دیجیتال و غیره میباشد. در این حالت هر یک از متغیرهای اطلاعات و پارامترهای تنظیمی دارای یک آدرس منحصر به فرد بوده و کاربر با قرار دادن این آدرسها روی Bus از طریق پروتکل MudBus – RTU به محتوای آنها دسترسی پیدا میکند. لیست این آدرسها در جدول راهنمای دستگاه آورده شده است.

- 6- خروجی دیجیتال: شما میتوانید تعیین کنید که فرمان خروجیهای دیجیتال به چه صورتی و از نتیجه چه عملیاتی صادر شود، بنابراین یکی از دو وضعیت زیر را پیش میآورد:
  - a) فرمان گرفتن از پورت سریال
  - b) فرمان گرفتن از Device (از پارامترهای اندازه گیری شده دستگاه)
- ۶- خروجی آنالوگ: شما میتوانید تعیین کنید که کنترل خروجیهای آنالوگ به چه صورت و از نتیجه چه عملیاتی صادر شود، بنابراین یکی از دو وضعیت زیر را پیش میآورد:
  - a) كنترل از طريق پورت سريال (كنترل مستقيم خروجي آنالوگ)

b) کنترل از طریق Device (از پارامترهای اندازه گیری شده دستگاه برای کنترل خروجی آنالوگ استفاده می کند)

- مقایسه کننده در این دستگاه دو دسته مقایسه کننده در نظر گرفته شده است. مقایسه کننده ها مقادیر Data را با Setpoint ها مقایسه می کنند.
 (a) مقایسه کننده های عمومی (ورودی ها)

به ازای هر ورودی دستگاه یک مقایسه کننده در نظر گرفته شده است. مقایسه کنندهها پارامترهای اندازه گیری شده را با Setpointهای تنظیم شده مقایسه کرده و نتیجه را در یک بیت در اختیار میگذارند.

b) مقایسه کنندههای سفارشی

در این دستگاه ۱۶ مقایسه کننده سفارشی نیز در دسترس شما قرار دارد. که شما میتوانید ورودی آن را انتخاب کنید. این دسته از مقایسه کنندهها در دو نوع Float و Word میباشند. با تعیین ورودی و حد بالا و پایین برای مقایسه کننده، میتوانید نتیجه حاصل از مقایسه را روی بیتهای مربوطه مشاهده کرده و از آنها استفاده نمایید.

از بیتهای مقایسه کننده میتوانید، برای فرمان دادن به رلهها و یا برای کاربردهای مورد نظر در برنامه PLC و HMI و ... استفاده کنید.

### ۸- سنسور ترموکوپل:

در این دستگاه شما می توانید دو نوع ترموکوپل نوع K و نوع J را استفاده نمایید. بازه دمایی هر نوع ترموکوپل در مشخصات فنی دستگاه آورده شده است. هر کانال دارای Set pointهایی برای مقایسه کنندههای عمومی میباشند. از این مقایسه کنندهها میتوانید برای فرمان دادن به خروجیهای دیجیتال استفاده نمایید.

### ۱-۷- مشخصات فنی

م <b>شخصات ار تباطی:</b> پورت ارتباطی RS485 با Boud Rate: 2400~57600 پروتکل ارتباطی ModBus-RTU	220v AC – 50~60Hz Or 24v DC
TM-1350, TM1352, TM-1353خروجی دیجیتال:250v AC - 1Aخروجی رله30v DC - 5Aخروجی ترانزیستوری8~28v DC - 200mAخروجی ترانزیستوری	TM-1304, TM-1352, TM1353ورودی د یجیتال:8~30v DCمحدوده ولتاژ ورودی1Kv DCایزولاسیون100Hzحداکثر فر کانس ورودی
TM-1351خروجی آنالوگ:0~10vقابل تعریف در محدوده 10v0~20mAقابل تعریف در محدوده August0~20mAدرجه تفکیک12Bitدرجه تفکیک5mSec(10%-90%)	TM-1303ورودی آنالوگ:نوع ورودیولتاژ - جریانمحدوده ولتاژ ورودی۰۵-۵۷محدوده جریان ورودی۵-20mA۱0Bitدرجه تفکیک
TM-1301       :SMT160 (Construction)         -30 °C~130 °C       محدوده دما         0.7 °C       0.7 °C	TM-1302       ترموكوپل:         -50 °C~1200 °C       K         -40 °C~850 °C       J         1 °C       J
ابعاد دستگاه 38 * 59 mm :TM-1353 ابعاد دستگاه در همه مدل ها بجز 108 * 88 * 59 mm :TM-1353	<b>شرایط محیطی:</b> دمای عملکرد <sup>0</sup> °C~60 °C دمای نگهداری 20 °C~85 °C رطوبت %90%-%00

## ۱-۸- دیاگرام سیم بندی

۱-۸-۱- دیاگر ام سیم بندی TM-1301 (۸ کانال ورودی دیجیتال)



### ۱-۸-۲- دیاگر ام سیم بندی TM-1302 (۸ کانال خروجی دیجیتال)



۱-۸-۳- دیاگرام سیم بندی TM-1303 (۶ کانال ورودی دیجیتال - ۶ کانال خروجی دیجیتال)





۱-۸-۴- دیاگرام سیم بندی TM-1304 (۸ کانال ورودی دیجیتال - ۸ کانال خروجی دیجیتال)

۱-۵-۵- دیاگرام سیم بندی TM-1311 (۸ کانال ورودی آنالوگ)



۱-۸-۶- دیاگرام سیم بندی TM-1312 (۶ کانال خروجی آنالوگ)



۱-۸-۷ دیاگرام سیم بندی TM-1313 (۶ کانال ورودی آنالوگ - ۲ کانال خروجی آنالوگ)



۱-۸-۸- دیاگرام سیم بندی TM-1314 (۶ کانال ورودی آنالوگ −۶ کانال ورودی دیجیتال − ۶ کانال خروجی آنالوگ)



۱-۸-۹- دیاگرام سیم بندی TM-1321 (۸ کانال ورودی دما با سنسور SMT160)





۱-۸-۱۱ - دیاگر ام سیم بندی TM-1324 (۴ کانال ورودی دما SMT160 - ۲ کانال خروجی آنالوگ)



۱-۸-۱۲- دیاگرام سیم بندی TM-1325 (۳ کانال ورودی تر موکوپل نوع J و K - ۲ کانال خروجی آنالوگ)





۱-۸-۱)- دیاگرام سیم بندی TM-1328 (۳ کانال ورودی ترموکوپل نوع J و K −۴ کانال ورودی دیجیتال − ۴ کانال خروجی آنائوگ)



### ۲- بخش دوم

### ۲-۱- خطر و احتياط

- a) خطر آسیب دیدن دستگاه:
- این وسیله بایستی توسط متخصصان مربوطه نصب گردد. در غیر اینصورت سازنده این دستگاه نبایستی مسئول مشکلات ناشی از عدم عملکرد
   صحیح وسیله تلقی گردد.
- \* قبل از هر کاری از قطع برق مطمئن شده و سپس شروع به نصب و برقراری اتصالات نمائید و همواره اتصالات را چک کنید تا لختی و یا اتصال کوتاهی رخ نداده باشد.
- \* قبل از راه اندازی و اعمال ولتاژ به دستگاه درب و پوشش جعبه را ببندید و اطمینان حاصل کنید که جعبه محکم درجای خود قرار گرفته است.
  - \* همواره دستگاه را با ولتاژ تغذیه نامی راه اندازی کنید.

### b) قبل از استفاده از دستگاه:

قبل از هر گونه اتصال و نصب دستگاه محتویات این کتابچه راهنما را بدقت بخوانید.

موارد زیر را به هنگام دریافت دستگاه کنترل نمایید.

- · بسته بندی جعبه از شرایط مناسبی برخوردار باشد.
  - \* کالا در هنگام حمل و نقل آسیب ندیده باشد.
- \* بسته بندی حاوی محصول به همراه ترمینال نصب شده بر روی آن باشد.
  - \* CD همراه که شامل نرم افزار و راهنمای استفاده است.

### ۲-۲- نصب و اتصالات

### أ. نصب:

این دستگاه بر روی ریل نصب میشود که طریقه جازدن آن بدین صورت است که ابتدا قسمت بالایی از شیار زیر دستگاه روی ریل قرار میگیرد و سپس قسمت پایینی از شیار زیر دستگاه که یک نگهدارنده است با فشار به سمت پایین جا زده شده و محکم میشود.

### ii. اتصالات :

اتصالات تغذیه و شبکه در تمامی دستگاهها یکسان میباشد. اما برای اتصالات ورودی خروجیهای دستگاه با توجه به کد دستگاه قسمت مربوطه در این بخش را مطالعه نمااید.

### اتصال تغذيه:

تغذیه میتواند 220VACیا 24VDC باشد.

\* برای اتصال تغذیه به برچسب روی دستگاه توجه فرمایید.



### ۲- اتصال دستگاه توسعه

برای اتصال دستگاه اصلی به توسعه، پورت دوم از دستگاه اصلی را به پورت اول از دستگاه توسعه متصل کنید.

Ver1.0



#### ۳- اتصال RS485:

از این پورت هم برای Update نمودن نرم افزار داخلی دستگاه و هم برای انجام تنظیمات و هم برای شبکه نمودن دستگاهها می توان استفاده نمود. در صورتی که دستگاه در انتهای شبکه قرار داشته باشد از مقاومت 220Ω استفاده میشود.



دستگاههای تحت شبکه مطابق شکل زیر به هم وصل میشوند.



### ۴- خروجی 12 Vdc:

یک خروجی 12Vdc برای اتصالات ورودی و خروجی در نظر گرفته شده است. البته جریان دهی این خروجی محدود بوده و دراستفاده از آن باید احتیاط کرد. حداکثر جریان 100ma می باشد.



### ۵- ورودی سنسور دیجیتالی SMT 160:

سنسور این دستگاه SMT160 میباشد که مطابق شکل زیر به دستگاه وصل میشوند:



### ۶- ورودی دیجیتال:

ورودیها بصورت NPN در دسترس میباشد.

\* ورودی دیجیتال میتوانند به دو صورت NPN و PNP باشند که این ماژول بر روی دستگاه قابل نصب میباشد. در صورت نیاز به این نوع ورودی
 در هنگام سفارش دستگاه باید ذکر شود.



- \* محدودہ ولتاژ ورودی 30Vdc ~ 8 میباشد.
- بجای استفاده از تغذیه بیرونی می توان از ولتاژ خروجی دستگاه استفاده نمود.

### ۷- خروجی دیجیتال:

خروجیها به دو صورت ترانزیستوری و رله ای قابل سفارش میباشد.

### 🗸 خروجی ترانزیستوری:

این خروجیها بصورت Sink عمل میکنند و به تغذیه بیرونی احتیاج دارند. نحوه اتصال خروجیها مانند شکل روبه رو میباشد.

- \* محدودہ تغذیه 28Vdc ~ 8 و جریان هر خروجی برابر 200mA میباشد.
- بجای استفاده از تغذیه بیرونی میتوان از ولتاژ خروجی دستگاه
   استفاده نمود.



### √ خروجي رله:

تغذیه رلهها باید از بیرون تامین شود که به دو صورت امکان پذیر است. اگر از یک ولتاژ خارجی استفاده میکنید نحوه اتصال به صورت شکل ۱ میباشد ولی اگر از ولتاژ خروجی دستگاه استفاده میکنید نحوه اتصال به صورت شکل ۲ میباشد.



- \* توان خروجى هر رله برابر 1A , 250Vac مىباشد
- \* در صورت استفاده از تغذیه خارجی برای رلهها، فقط از تغذیه DC استفاده کنید.

### ۸- ورودی آنالوگ:

برای اعمال ورودی آنالوگ به این دستگاه میتوان از سه استاندارد زیر استفاده کرد:

- ورودى ولتاژ 5V ~ 0
- ورودي ولتاژ 10V ~ 0
- ورودی جریان 20mA ~ 0
- \* ورودی آنالوگ به صورت پیش فرض اولیه در مد ولتاژ 5V ~ 0 قرار دارند.
   در صورت استفاده در مدهای دیگر باید جامپر مربوطه را قرار دهید.



به ازای اینکه کدام آنالوگ مورد استفاده قرار میگیرد باید تنظیمات مربوط به آن را به صورت نرم افزاری و سخت افزاری انجام دهید. برای تنظیمات نرم افزاری به بخش سوم، راهنمای استفاده از نرم افزار مراجعه کنید. برای تنظیم سخت افزار باید در جعبه را باز کرده و جامپر مربوطه را به نوع ورودی اعمالی را قرار دهید. در شکل زیر نمایی از داخل جعبه آورده شده است.

ورودى	جامپر
0 ~ 5V	
0 ~ 10V	V-1 , V-2 , , V-8
0 ~ 20mA	mA-1 , mA-2 , , mA-8



نمایی از داخل جعبه

### ۹- خروجي آنالوگ:

اتصال خروجی آنالوگ مطابق شکل زیر انجام می گیرد:



- κ در مد جریانی مقاومت داخلی دستگاه برابر 10Ω میباشد.
- \* در مد ولتاژی مقاومت داخلی دستگاه برابر 125Ω می باشد.



مدار داخلی خروجی آنالوگ

### ۱۰- ورودی ترموکوپل:

ورودیهای ترموکوپل این دستگاه می توانند نوع K یا J باشند. اتصال ترموکوپل مطابق شکل زیر میباشد:



نحوه اتصال ترموكوپل

\* به جهت + و - ترموکوپل برای اتصال به دستگاه توجه نمایید.

### ۳- بخش سوم

### ۲-۱- راهنهای استفاده از نرم افزار

نرم افزاری که برای مانیتور ، کالیبراسیون و انجام تنظیمات این دستگاه طراحی شده است ( TM-13xx ) TM-Setting میباشد. این نرمافزار در CD همراه دستگاه قرار دارد.

### ۳-۳- نصب نرم افزار

پس از قرار دادن CD محصولات شرکت Tika در کامپیوتر، از مسیر Tika CD\Setting\TM-Setting\... فایل setup را اجرا نمایید تا نرم افزار مربوط نصب شود. در حین نصب سوالاتی در زمینه مسیر نصب نرم افزار و ... از شما خواسته میشود که باید آنرا وارد کنید.

### ۳-۳- استفاده از نرم افزار

پس از نصب نرم افزار مربوطه شما میتوانید TM-13xx از سری نرم افزارهای TM-Setting را برای دستگاه خود استفاده کنید که شرح این نرم افزار در زیر آورده شده است.

این نرم افزار طوری طراحی شده است که به راحتی مورد استفاده قرار میگیرد و مراحل انجام تنظیمات و کالیبراسیون به صورت پشت سرهم از User درخواست می شود. برای شروع کار ابتدا یکی از پورتهای سریال دستگاه را به پورت سریال کامپیوتر خود متصل کنید و سپس نرم افزار فوق را Run کنید. در صفحه اول نرم افزار پارامترهای سریال کامپیوتر خود را تنظیم کنید در صورت صحیح بودن این پارامترها، نرم افزار به طور اتوماتیک به صفحه اول وارد می شود در غیر اینصورت پیغام Time Out را بعنوان Error نمایش می دهد.

پس از وارد شدن نرم افزار به صفحه مانیتورینگ شما میتوانید مقادیر اندازه گیری شده دستگاه را روی نمودار مشاهده نمائید همچنین تنظیمات و یا کالیبراسیون دستگاه را انجام دهید شکل زیر صفحه اصلی نرم افزار را نشان میدهد.

منو نرمافزار شامل بخشهای زیر است:

### :File 🗖

- Monitoring: نمایش پارامترهای دستگاه
- Control: در این بخش می توانید خروجی های دستگاه را کنترل نمایید (خروجی دیجیتال، یا خروجی آنالوگ)
  - Exit: خروج از نرمافزار

#### Setting

- serial: تنظيمات پورت سريال
- Comparator: تنظيمات مقايسه كنندههاي عمومي
- Advanced Comparator: تنظیمات مقایسه کنندههای سفارشی
  - Average: تنظیمات متوسط گیری
  - Other Setting: سایر تنظیمات متناسب با مدل دستگاه
- Main/Expansion: تنظیمات مختص دستگاه اصلی (فقط در دستگاهی که به صورت اصلی به فروش رسیده کاربرد دارد).

### :Calibration

- Analog In: كاليبراسيون ورودى آنالوگ
- Analog Out: كاليبراسيون خروجي آنالوگ
  - THR: كاليبراسيون ترموكوپل

**TIKA** Engineering Co. (LTD)

:Help 🗖

شرکت مهندسی تیــــکا



- ۲- نمودار پارامترهای اندازه گیری شده دستگاه اصلی (مثلاً در دستگاه TM1301 مقدار دما را نمایش میدهد) و مقدارهای متوسط گیری شده
  - ۳- نمایش مشخصه دستگاه توسعه متصل شده به دستگاه اصلی
    - ۴- نمایش ID دستگاه توسعه متصل شده به دستگاه اصلی
    - ۵- فعال/غیر فعال کردن نمایش پارامترهای دستگاه اصلی
      - ۶- نمایش مقدار پارامترهای دستگاه اصلی
      - ۷- نمودار پارامترهای اندازه گیری شده دستگاه توسعه
    - ۸- فعال/غیر فعال کردن نمایش پارامترهای دستگاه اصلی
      - ۹- نمایش مقدار پارامترهای دستگاه اصلی
        - ۱۰ وضعیت ورودیهای دیجیتال
        - ۱۱- وضعیت خروجیهای دیجیتال
      - ۱۲ برقرار بودن ارتباط با دستگاه را نشان میدهد

### Serial Setting -1-4-4

در این پنجره پارامترهای تنظیمی پورت سریال دستگاه قابل دسترسی و کنترل میباشد:

- Address اگر بخواهیم دستگاه را در یک شبکه استفاده کنیم باید دستگاههایی که با پورت سریال RS485 وصل میشوند هر کدام آدرس جداگانهای داشته باشند در این قسمت میتوان آدرس دستگاه را وارد کنیم. این آدرس بین ۱ تا ۲۴۷ میباشد.
- BaudRate تعیین کننده سرعت انتقال اطلاعات در رابط سریال RS485 است که میتواند بین ۱۲۰۰ الی ۵۷۶۰۰ باشد.
- Parity تعیین کننده بیت توان در ارتباط سریال است که میتواند
   Even, Odd و یا None ایشد.
  - Timer Default: زمان بازگشت خروجیها به حالت پیش فرض

**تذکر:** تنظیمات انجام شده در این قسمت باید با تنظیمات انجام شده در Indicator , PC , HMI و یا هر وسیله دیگری که دستگاه با آن ارتباط سریال برقرار کرده است یکی باشد در غیر اینصورت ارتباط سریال RS485 برقرار نمیشود.

- \* بعد از اعمال تغییرات باید کلید Save Setting و بعد Reset Device را بزنید. در غیر اینصورت تنظیمات شما ذخیره نمی شود و دستگاه طبق آنها
   عمل نخواهد کرد.
  - \* کلید Default ALL تمامی تنظیمات دستگاه را به مقادیر پیش فرض کارخانه باز می گرداند.

### ۳-۳-۳ - تنظیمات مقایسه کننده های عمومی

در این صفحه میتوانید پارامترهای Set high و Set Low برای مقایسه کنندههای عمومی (مقایسه کنندههای ورودی) را تنظیم نمایید. همچنین وضعیت فعلی مقایسه کنندهها را نیز میتوانید مشاهده کنید.





## **TIKA** Engineering Co. (LTD)

- \* بعد از اعمال تغییرات باید کلید Save Setting در غیر اینصورت تنظیمات شما ذخیره نمی شود و دستگاه بعد از راه اندازی مجدد طبق آنها عمل نخواهد کرد.
  - کلید Default ALL تمامی تنظیمات دستگاه را به مقادیر پیش فرض کارخانه باز میگرداند.

### ۳-۳-۳ نظیمات مقایسه کننده های سفارشی

شرکت موندسی تیـــکا

در این صفحه می توانید تنظیمات مقایسه کنندههای سفارشی را انجام دهید. همچنین وضعیت فعلی مقایسه کنندهها را نیز می توانید مشاهده کنید. مقایسه کنندههای سفارشی به دو گروه Float و Word تقسیم می شوند که پارامترهای تنظیمی آنها به شرح زیر است:

۶ ، ۱) Selector در این قسمت میتوانید تعیین کنید که ورودی مقایسه کننده سفارشی از کدام قسمت صادر شود.

Value (۲، ۷ کا Value: در صورتی که Selector مقایسه کننده را در مد Value (۲، ۷ کا Value تنظیم کرده باشید، این پارامتر به عنوان ورودی مقایسه کننده می باشد.

Set High (۳ ، ۸: تعیین حد بالا یرای مقایسه کننده سفارشی

Set Low (۴ ، ۱۰: تعیین حد پایین یرای مقایسه کننده سفارشی

۲۰ ، ۵) Compare statuse: وضعیت مقایسه کنندهها در این قسمت نمایش داده می شود. در این قسمت نتیجه مقایسه را می توانید ببینید.

- \* بعد از اعمال تغییرات باید کلید Save Setting در غیر اینصورت تنظیمات شما ذخیره نمی شود و دستگاه بعد از راه اندازی مجدد طبق آنها عمل نخواهد کرد.
- \* کلید Default ALL تمامی تنظیمات دستگاه را به مقادیر
   پیش فرض کارخانه باز می گرداند.

### ۳-۳-۴ پار امتر های متوسط گیری

در این صفحه می توانید پارامترهای متوسط گیری شده را مشاهده نمایید.

- Start CH: آدرس شروع برای متوسط گیری
- End CH: آدرس انتهایی برای متوسط گیری
- Average : مقدار نهایی بعد از متوسط گیری در این قسمت نمایش داده می شود.
- \* بعد از اعمال تغییرات باید کلید Save Setting در غیر اینصورت



#### Float Comparator

	Selector		Direct V	alue	Set High	Set Low	Status
1	0 = Direct Value 1	~	0.000	\$	20.000 😂	15.000 😂	
2	1 = Direct Value 2	~	0.000	\$	20.000 😂	15.000 😂	•
3	2 = Direct Value 3	~	0.000	\$	20.000 😂	15.000 😂	0
4	3 = Direct Value 4	*	0.000	\$	20.000 😂	15.000 😂	۲
5	4 = Direct Value 5	*	0.000	\$	20.000 😂	15.000 💲	•
6	5 = Direct Value 6	*	0.000	\$	20.000 🛟	15.000 💲	0
7	6 = Direct Value 7	¥	0.000	\$	20.000 😂	15.000 😂	0
8	7 = Direct Value 8	~	0.000	\$	20.000 😂	15.000 😂	•
	·				,		
	<b>V</b>				۲	<b>V</b>	V.
	6		7		8	9	10



تنظیمات شما ذخیره نمی شود و دستگاه بعد از راه اندازی مجدد طبق آنها عمل نخواهد کرد.

\* کلید Default ALL تمامی تنظیمات دستگاه را به مقادیر پیش فرض کارخانه باز میگرداند.

### Other Setting -۵-۳-۳

در این بخش با توجه به نوع ورودی/خروجی دستگاه تنظیمات خاص آن در دسترس و قابل تنظیم میباشد.

### \*-\*-1-1- تنظيمات سنسور دما SMT160

پارامتر Value Cut Sensor را میتوانید تنظیم کنید

- \* بعد از اعمال تغییرات باید کلید Save Setting در غیر اینصورت
   تنظیمات شما ذخیره نمی شود و دستگاه بعد از راه اندازی
   مجدد طبق آنها عمل نخواهد کرد.
- رت زی زی
  - \* کلید Default ALL تمامی تنظیمات دستگاه را به مقادیر پیش فرض کارخانه باز می گرداند.

### ٣-٣-٥-٢- تنظيمات ترموكويل

- Type Thr: نوع ترموكوپل
- Value Cut Sensor : مقداری که در صورت قطع بودن سنسور نشان میدهد.
  - Offset: أفست براي هر كانال را ميتوانيد تنظيم كنيد.
- \* بعد از اعمال تغییرات باید کلید Save Setting در غیر
   اینصورت تنظیمات شما ذخیره نمی شود و دستگاه بعد از راه
   اندازی مجدد طبق آنها عمل نخواهد کرد.
- \* کلید Default ALL تمامی تنظیمات دستگاه را به مقادیر
   پیش فرض کارخانه باز می گرداند.

	Setting THR		
◄ نوع ترموكوپل	Type Thr	K-type	*
🗕 مقدار قطع بودن ترموكوپل	— ValueCut Thr	-2000	\$
🗕 آفست دمای اندازه گیری	— Offset 1	0.0	\$
	Offset 2	0.0	\$
	Offset 3	0.0	-
	Offset 4	0.0	-
	Offset 5	0.0	\$
	Offset 6	0.0	\$
	Offset 7	0.0	\$
	Offset 8	0.0	\$

### ۳-۳-۵-۳- تنظیمات ورودی دیجیتال

برای ورودیهای دیجیتال یک فیلتر در نظر گرفته شده که قطع و وصلهای ناخواسته کلید در هنگام تغییر وضیعت را حذ میکند.



- \* بعد از اعمال تغییرات باید کلید Save Setting در غیر اینصورت تنظیمات شما ذخیره نمی شود و دستگاه بعد از راه اندازی مجدد طبق آنها عمل نخواهد کرد.
  - \* کلید Default ALL تمامی تنظیمات دستگاه را به مقادیر پیش فرض کارخانه باز می گرداند.

### ۳-۳-۵-۴- تنظیمات خروجی دیجیتال

تنظیمات خروجیهای دیجیتال شامل چندین قسمت می باشد که توضیحات آن در زیر آورده شده است:

- Selector در این قسمت میتوانید تعیین کنید که فرمان رله از کدام قسمت صادر شود.
- Direct/Reverse با فعال کردن هر کدام از این بیتها خروجی مربوطه به صورت معکوس فرمان می گیرد.
- Default: این پارامتر تعیین کننده وضعیت اولیه رله در هنگام روشن شدن دستگاه میباشد به عبارتی وضعیت رله را هنگامی که فرمانی برای رله صادر نشده تعیین میکند. این حالت تنها در صورتی است که فرمان گرفتن رلهها از پورت سریال تنظم شده باشد.
- \* بعد از اعمال تغییرات باید کلید Save Setting در غیر اینصورت تنظیمات شما
   ذخیره نمی شود و دستگاه بعد از راه اندازی مجدد طبق آنها عمل نخواهد کرد.
- \* کلید Default ALL تمامی تنظیمات دستگاه را به مقادیر پیش فرض کارخانه
   باز می گرداند.

56	etting D	igita	Output	
	Selec	tor	D/R	Default
	1 192	\$		
:	2 193	\$		
:	3 194	\$		
	4 195	\$		
	5 196	-		
	6 197	\$		
;	7 198	÷		
	8 199	\$		
	9 200	\$		
1	201	\$		
1	1 202	\$		
1	2 203	\$		
1	3 204	\$		
1	4 205	\$		
1	206	\$		
	000	-	-	-

### ۳-۳-۵-۵- تنظیمات ورودی آنالوگ

در این صفحه به ازای هر کانال باید تنظیمات زیر را انجام دهید.

et	ting Anal Type	log	Input Min I	n	Max	In	Min C	ut	Max (	Dut
-				_						
1	0~5 V	~	0.00	\$	5.50	\$	0.00	\$	5.00	\$
2	0~5 V	~	0.00	\$	5.00	\$	0.00	\$	5.00	*
3	0~5 V	~	0.00	\$	5.00	\$	0.00	\$	5.00	*
4	0~5 V	~	0.00	\$	5.00	\$	0.00	\$	5.00	\$
5	0~5 V	~	0.00	\$	5.00	\$	0.00	\$	5.00	*
6	0~5 V	~	0.00	\$	5.00	\$	0.00	\$	5.00	*
7	0~5 V	~	0.00	\$	5.00	\$	0.00	\$	5.00	*
8	0~5 V	~	0.00	\$	5.00	\$	0.00	\$	5.00	\$
	1		1		Ļ		1		1	
	1		2		3		4		5	

- ۱- تعیین نوع ورودی، توسط منوی کشویی مربوط به هر کانال
  - ۲- تعیین حد بالای ورودی
  - ۳- تعیین حد پایین ورودی
  - ۴- تعیین حد بالای خروجی
  - ۵- تعیین حد پایین خروجی

**توجه:** به ازای تعیین حد بالا و پایین برای ورودی و خروجی میتوان ورودی را به یک بازه دیگر انتقال داد. نحوه محاسبه را در نمودار روبه رو میتوانید ببینید.



- شرکت مهندسی تیــــکا
- \* بعد از اعمال تغییرات باید کلید Save Setting در غیر اینصورت تنظیمات شما ذخیره نمی شود و دستگاه بعد از راه اندازی مجدد طبق آنها عمل نخواهد کرد.
  - \* کلید Default ALL تمامی تنظیمات دستگاه را به مقادیر پیش فرض کارخانه باز می گرداند.

### ٣-٣-٥-٩- تنظيمات خروجی آنالوگ

تنظیمات خروجی آنالوگ برای هر کانال مجزا است و به ازای هر کانال باید تنظیمات مربوطه به آن انجام شود.





- \* بعد از اعمال تغییرات باید کلید Save Setting در غیر اینصورت تنظیمات شما ذخیره نمیشود و دستگاه بعد از راه اندازی مجدد طبق آنها عمل نخواهد کرد.
  - \* کلید Default ALL تمامی تنظیمات دستگاه را به مقادیر پیش فرض کارخانه باز می گرداند.

# **TIKA** Engineering Co. (LTD)

## شرکت مهندسی تیــــکا

### Main/Expansion-*ş*-۳-۳

دستگاههای اصلی این قابلیت را دارند که از آنها بتوانید به عنوان دستگاه توسعه استفاده کنید، همچنین در صورت نیاز میتوان مجدداً آنرا به اصلی تبدیل کرد.

- −۱: Mode Device: نمایش مد عملکرد دستگاه
- Convert to Expansion –۲: تبدیل دستگاه اصلی به توسعه
- Convert to Main ۳: برگرداندن مد دستگاه اصلی که به توسعه تبدیل شده
- ۴- Read Data Type: نوع دادههایی که دستگاه اصلی باید از توسعه دریافت کند.
  - دستگاهی که به صورت توسعه به فروش رفته قابل تبدیل به اصلی نیست.
  - « فقط دستگاهی که به صورت اصلی به فروش رفته را میتوان تبدیل کرد.
- بعد از انجام عملیات تبدیل حتماً دستگاه را ریست کنید. بعد از راه اندازی مجدد
   دستگاه مطابق با تنظیمات انجام شده عمل می کند.

Mode I	Device: Main	
	Convert to Expansion	
	Convert to Main	
Type D	ata Expansion	
Type D	ata Expansion	

**Convert Mode Device** 

### ۳-۳-۷-کالیبر اسیون

در این نرم افزار کالیبراسیون ورودیهای آنالوگ، خروجی آنالوگ و ترموکوپل را میتوان انجام داد. مراحل کالیبراسیون به صورت پشت سرهم از User درخواست می شود و باعث سهولت آن می گردد.

### ۳-۳-۷-۱- کالیبر اسیون ورودی آنالوگ

برای کالیبراسیون وردی آنالوگ در مرحله اول باید کانال مورد نظر و نوع وردی آنالوگ را از منوی کشویی انتخاب نمایید.

	😫 Calibration	
انتخاب کانال ورودی آنالهگ برای کالید استون	Channel CH 1 💌	كاليبراسيون ورودي أنالوك
,	Туре 0~5 V 💌	لطفاً شماره کانال و نوع ورودی آنالوگ را انتخاب نموده و کلید Start با ندید.
🖌 انتخاب نوع ورودی آنالوگ		Canrel Start
		Start Start

ورودی اول را به کانال ورودی مورد نظر اعمال کنید. در قسمت مشخص شده در شکل مقدار ولتاژ ورودی را وارد نمایید و سپس Next را بزنید.

	🔁 Calibration	
		كاليبراسيون ورودى أنالوگ
کالیبراسیون ورودی آنالوگ کالیبراسیون ورودی آنالوگ	Input 0.500 \$	ورودی اول را اعمال کرده و مقدار آن را در پارامتر روبه رو وارد نمایید.
		Cancel Next

در مرحله بعد ورودی دوم را به کانال ورودی اعمال کنید. مقدرا ورودی را وارد کنید و سپس Next را بزنید.

	🔁 Calibration	
	رگ	كاليبراسيون ورودي أنال
کالیبراسیون ورودی آنالوگ	ی کرده و مقدار آن را در پارامتر ♦ 1.000 Input	ورودی دوم را اعمال منع
	Cancel Next	

برلی تایید کالیبراسیون Finish و برای انصراف Cancel را بزنید.

🔁 Calibration	J	
		كاليبراسيون ورودي أنالوگ
		برای تایید Finish را بزنید.
	Cancel	Finish

### ٣-٣-٧-٣ كاليبر اسيون خروجى آنالوگ

در این صفحه کالیبره ولتاژ و جریان را میتوانید انجام دهید. مراحل کالیبراسیون به صورت زیر میباشد:

ابتدا شماره کانال و نوع خروجی آنالوگ را انتخاب نمایید و Start را بزنید.

	Calibration
انتخاب کانال خروجی آنالوگ برای کالیبراسیون	كاليبراسيون خروجي أنالوگ
التخارينية فروم آلالا	لطفاً شماره کانال و نوع خروجی آنالوگ را انتخاب <b>کانال و نوع خروجی آنالوگ را انتخاب</b> نموده و کلید Start را بزنید.
	Cancel Start

خروجی آنالوگ را اندازهگیری کرده (در صورتی که خروجی از نوع ولتاژ باشد، ولتاژ خروجی آنالوگ و در صورتی که خروجی از نوع جریان باشد، جریان خروجی آنالوگ را اندازه گیری کنید) و در قسمت مشخص شده وارد نمایید. سپس Next را بزنید.

		😰 Calibration	
			كاليبراسيون خروجي أنالوگ
وارد دردن مقدار اول خروجی آنالوگ	•	Input 0.348 \$	خروجی آنالوگ اول را اندازه گیری کرده و در پارامتر روبه رو وارد نمایید.
			Cancel Next

مجدداً خروجی آنالوگ را اندازه گیری کرده (در صورتی که خروجی از نوع ولتاژ باشد، ولتاژ خروجی آنالوگ و در صورتی که خروجی از نوع جریان باشد، جریان خروجی آنالوگ را اندازه گیری کنید) و در قسمت مشخص شده وارد نمایید. سپس Next را بزنید.

		Calibration
		كاليبراسيون خروجي أنالوگ
وارد کردن مقدار دوم خروجی آنالوگ	-	خروجی آنالوگ دوم را اندازه گیری کرده و در پارامتر
		روبه رو وارد نمایید.
		Cancel Next

برلی تایید کالیبراسیون Finish و برای انصراف Cancel را بزنید.

شرکت مهندسی تیــــکا

🔁 Calibration		X
		كاليبراسيون خروجي أنالوگ
		برای تایید Finish را بزنید.
	Cancel	Finish

### ۳-۳-۷-۳- کالیبر اسیون ترموکوپل

**توجه :** برای انجام کالیبراسیون ترموکوپل نیاز به دستگاههای دقیق و قابل اطمینان دارید. در صورتی که چنین ابزاری در اختیار ندارید کالیبراسیون را به شرکت تیکا و یا شرکتهای کالیبراسیون واگذار نمایید.

برای انجام کالیبراسیون ترموکوپل شماره کانال و نوع ترموکوپل را تعیین نمایید.

Next

	Calibration		
انتخاب کانال ترموکوپل برای کالیبراسیون	Channel CH 1	كاليبراسيون ترموكوپل	
0, 0,	Type K-type 💌	لطفاً شماره کانال و نوع ترموکوپل را انتخاب نموده و	
	FI.	كليد Start را بزنيد.	
م نوع ترموکوپل ۲		Cancel Start	
		شبیه ساز ترموکوپل دمای ℃ 0 را به ترمینال آن اعمال نمایید.	توسط دستگاه ن
	😫 Calibration	$\mathbf{X}$	
		۔ كاليبراسيون ترموكوپل	
		توسط شبیهساز ترموکوپل دمای C° 0 را به ورودی اعمال کنید.	

در این مرحله از منوی نشان داده شده در شکل یکی از دماها را انتخاب و خروجی دستگاه شبیه ساز را روی آن دما تنظیم نمایید، سپس Next را بزنید.

Cancel

	Calibration	
_ انتخاب دما برای مرحله دوم	Terra 200.6 14	كاليبراسيون ترموكوپل
كاليبراسيون ترموكوپل	رده و کنید.	از منوی روبه رو یکی از دماها را انتخاب ک شبیهساز ترموکوپل را روی آن دما تنظیم
	Cancel	Next

برلی تایید کالیبراسیون Finish و برای انصراف Cancel را بزنید.

😫 Calibration			$\mathbf{X}$
		كاليبراسيون ترموكوپل	
		برای تایید Finish را بزنید.	
	Cancel	Finish	

### ۳-۸- استفاده از دستگاه

- دستگاه را روی تابلو ورودی ریل ببندید.
- تمامی کابل ها و کانکتورهای دستگاه را پس از سیم بندی به دستگاه وصل کنید.
- تغذیه دستگاه را وصل کنید و ارتباط سریال را با کامپیوتر چک کنید (پس از نصب و اجرای نرم افزار مربوطه که در CD همراه دستگاه است).
   ارتباط سریال میتواند با کامپیوتر، HMI ،PLC، ... باشد.
  - وارد پنجره Setting شده و در صورت نیاز تنظیمات لازم را اعمال کنید..
  - وارد پنجره مربوط به دستگاه شوید و پارامترهای مورد نیاز را تنظیم نمایید
- در این مرحله شما میتوانید پارامترهای اندازه گیری شده توسط دستگاه را در صفحه مربوطه مشاهده نمایید و با کنترل خروجیهای دستگاه را انجام دهید.

**نکته:** در صورتی که ما بخواهیم از طریق PLC و … و یا از طریق نرم افزار دیگری به کنترل پارامترهای دستگاه بپردازیم باید ابتدا توسط نرم افزار همراه دستگاه، تنظیمات آن را انجام دهیم و سپس دستگاه را به PLC و یا … متصل کنیم.

## ٭- بخش چھارم

### ۱-۴- ارتباط باPLC و یا کنترل دستگاه از طریق نرم افزاری

زمانی که ما بخواهیم دستگاه را با PLC و یا هر دستگاه دیگری ارتباط دهیم باید با برخی از رجیسترها و پارامترهای داخلی دستگاه آشنا باشیم و همچنین باید مختصری راجع به پروتکل Modbus آشنا باشیم.

### تنظيم پارامترهای دستگاه

- A. پارامترهای مشخصه دستگاه
- B. پارامترهای مقایسه کنندههای دستگاه
  - C. پارامترهای ارتباط سریال
- D. پارامترهای پارامترهای سنسور SMT160
  - E. پارامترهای ورودی دیجیتال
    - .F پارامترهای خروجی رله
  - G. پارامترهای ورودی آنالوگ
  - H. پارامترهای خروجی آنالوگ
    - ا. پارامترهای ترموکوپل
  - I. متوسط پارامترهای اندازه گیری شده
    - K. مقدار Min و Max
      - L. دستورات

### ۴-۲- شرح پار امترهای دستگاه

### ۷-۲-۱- پار امتر های مشخصه دستگاه

مقدار این متغییرها در کارخانه تنظیم میشود و غیر قابل تغییر میباشد. این پارامترها عبارتند از:

- TM- ، TM-1311،TM-1304 ،TM-1303 ،TM-1302 ،TM-1301 می باشد مانند TM-1301 ،TM-1304 ،TM-1303 ،TM-1302 ،TM-1326 ،TM-1324 ،TM-1327 ،TM-1324 ،TM-1314 ،TM-1313 ،1312
  - HW & SW Version: نسخه سخت افزار و نرم افزار دستگاه میباشد.

### ۷-۲-۲- پار امترهای مقایسه کننده ها

مقایسه کنندهها به دو دسته تقسیم میشوند:

- ۱- مقایسه کنندههای عمومی
- ۲- مقایسه کنندههای سفارشی

## ۱- مقایسه کنندههای عمومی

در این دستگاه ۲۰ مقایسه کننده برای ورودیها (ماژولها) در نظر گرفته شده است که مقایسه کنندههای ۱۵~۰ مربوط به ورودیهای دستگاه میباشد و مقایسه کننده ۱۹–۱۶ مربوط به متوسط پارامترهای اندازه گیری میباشد

\* توجه داشته باشید که موقعیت هر ماژول در دستگاه تعیین کننده شماره مقایسه کننده مربوط به آن خواهد بود.

## **TIKA** Engineering Co. (LTD)

## شرکت مهندسی تیــــکا



### a) ورودی مقایسه کنندهها

در مقایسه کنندههای سفارشی باید ورودی آن را تنظیم کنید. برای تعیین ورودی مقایسه کنندهها Selector مربوط به هر مقایسه کننده را تنظیم نمایید. برای انتخاب هر یک از ورودیها باید یک کد وارد نمایید. در جدول زیر هر کد و ورودی معادل آن آورده شده است:

فرمان	کد	فرمان	کد	فرمان	کد
مقدار متوسط ۳	78	مقدار اندازه گیری شده کانال ۶ از ماژول ۲	۱۳	مقدار گرفتن از پورت سریال (Value1)	•
مقدار متوسط ۴	۲۷	مقدار اندازه گیری شده کانال ۷ از ماژول ۲	14	مقدار گرفتن از پورت سریال (Value2)	١
Minimum	۲۸	مقدار اندازهگیری شده کانال ۸ از ماژول ۲	۱۵	مقدار گرفتن از پورت سریال (Value3)	۲
Maximum	۲۹	مقدار اندازهگیری شده کانال ۱ از ماژول ۱ توسعه	18	مقدار گرفتن از پورت سریال (Value4)	٣
دمای اتصال سرد ترموکوپل	۳۰	مقدار اندازهگیری شده کانال ۲ از ماژول ۱ توسعه	۱۷	مقدار گرفتن از پورت سریال (Value5)	۴
ورودی آنالوگ کانال ۱	۳١	مقدار اندازهگیری شده کانال ۳ از ماژول ۱ توسعه	۱۸	مقدار گرفتن از پورت سریال (Value6)	۵
ورودی آنالوگ کانال ۲	۳۲	مقدار اندازهگیری شده کانال ۴ از ماژول ۱ توسعه	۱۹	مقدار گرفتن از پورت سریال (Value7)	۶
ورودی آنالوگ کانال ۳	۳۳	مقدار اندازهگیری شده کانال ۵ از ماژول ۲ توسعه	۲۰	مقدار گرفتن از پورت سریال (Value8)	۷
ورودی آنالوگ کانال ۴	۳۴	مقدار اندازهگیری شده کانال ۶ از ماژول ۲ توسعه	۲۱	مقدار اندازه گیری شده کانال ۱ از ماژول ۱	٨
ورودی آنالوگ کانال ۵	۳۵	مقدار اندازهگیری شده کانال ۷ از ماژول ۲ توسعه	۲۲	مقدار اندازه گیری شده کانال ۲ از ماژول ۱	٩
ورودی آنالوگ کانال ۶	۳۶	مقدار اندازهگیری شده کانال ۸ از ماژول ۲ توسعه	۲۳	مقدار اندازه گیری شده کانال ۳ از ماژول ۱	۱۰
ورودی آنالوگ کانال ۷	۳۷	مقدار متوسط ۱	74	مقدار اندازه گیری شده کانال ۴ از ماژول ۱	11
ورودی آنالوگ کانال ۸	۳۸	مقدار متوسط ۲	۲۵	مقدار اندازه گیری شده کانال ۵ از ماژول ۲	١٢

### b) حد بالا و پایین مقایسه کنندهها (Setpointها)

مقایسه کنندهها مقدار ورودی را با Set High و Set Low مقایسه میکنند و نتیجه را در بیت مربوط به همان مقایسه کننده قرار میدهند. نحوه مقایسه به صورت شکل رو به رو است:



## **TIKA** Engineering Co. (LTD)

#### c) وضعیت مقایسه کنندهها

شرکت مهندسی تیـــکا

همانطور که در بالا اشاره شد نتیجه مقایسه در بیت مربوط به هر مقایسه کننده قرار میگیرد. آدرس این بیتها را میتوانید در جدول آدرسهای بیتی مشاهده نمایید.

### ۶-۲-۴ پار امترهای ار تباط سریال

ار تباط ماژول با کامپیوتر یا HMI یا PLC از طریق پورت سریال انجام می شود. برای برقراری این ارتباط مقدار پارامترهای نرخ سریال، آدرس دستگاه و پریتی باید بطور صحیح انتخاب شوند. لازم به ذکر است، تنظیمات این پورت پس از روشن شدن دستگاه به صورت default بوده و برابر است با ( Parity=none , یریتی باید بطور صحیح انتخاب شوند. لازم به ذکر است، تنظیمات این پورت پس از روشن شدن دستگاه به صورت default بوده و برابر است با ( Parity=none , مارط 250 , Add=250 , Add=250 ).

اگر به مدت ۵ ثانیه ارتباط سریال با تنظیمات فوق (default) برقرار نشود به صورت اتوماتیک تنظیمات دستگاه با تنظیمات ذخیره شده توسط شما بارگذاری میشود که در این حالت دستگاه قابلیت شبکه شدن را دارد.

- ۲۹ معتبر هستند. آدرس صفر،
   ۲۴۷ معتبر هستند. آدرس صفر،
   ۲۴۷ معتبر هستند. آدرس صفر،
   آدرس عمومی تمام دستگاههای slave است.
- 57600 , 38400 b/s , 19200 b/s , 9600 b/s , 4800 b/s , 2400 b/s , شده های پشتیبانی شده Baudrate -۲ برخ پورت سریال را مشخص میکند. فرکانس های پشتیبانی شده Baudrate ، 2400 b/s , 19200 b/s , 9600 b/s , 4800 b/s , 5000 b/s و b/s و b/s
  - Parity -۳ پریتهای پشتیبانی شده توسط دستگاه none, odd , even میباشد.

(Parity = none, Stop bit = 2) (Parity = even - odd, Stop bit = 1)

Software Setting	Read Data
Vort	ID 1000
Mode Auto 🔵	Factory
Manual 🌑	LIKA
Address	Hard.Version
ZOU 💌	4
9600 b/s	Soft.Version
Parity	5.01
no parity 🔽	
Timeout	Serial.No
300 🗘	

در صورت فراموشی هر کدام از پارامترها بالا ارتباط سریال برقرار نمی شود. برای رفع این مشکل از نرمافزار All Device در شاخه TM Setting استفاده نمایید. به این صورت که نرمافزار را باز کنید و دستگاه را ریست نمائید (دستگاه را خاموش و روشن کنید).

در پنجره باز شده تنظیمات پورت سریال را انجام دهید ( Software ). (Manual, Auto) در این تنظیمات دو مد پیش بینی شده است (Manual, Auto). در حالت Auto تنظیمات برابر است با: Address=250, Baud Rate=9600 . و در حالت Manual این تنظیمات بصورت دستی قابل تغییر است. مد را در حالت Auto قرار دهید.

بعد از شناسایی دستگاه کلید Connect را بزنید تا نرمافزار دستگاه باز شود. با انتخاب منوی مربوطه میتوانید پارامترهای پورت سریال را مشاهده کرده و تغییر دهید.

### ۷-۷-۷- پار امتر های سنسور

خروجیهای سریال پارامترهای سنسور بصورت زیر است:

### \* دمای کانالهای ورودی:

مقدار دمای کانالهای ورودی در هر ثانیه محاسبه در فضای RAM دستگاه قرار میگیرد و از طریق سریال قابل دسترس میباشد. مقدار دما در دو نوع متغییر float ( اعشاری ۳۲ بیتی ) و integer (عدد صحیح با علامت ۱۶ بیتی) ذخیره میشود. (مقدار دما در عدد ۱۰ضرب و در متغییر integer ذخیره می-شود: 10 \* float).

- Value cut sensor: در صورت خرابی یکی از سنسورها این مقدار در دمای کانال مربوطه ریخته میشود.
  - \* Number sensor: تعداد سنسورهای دستگاه را نشان میدهد.

### ۷-۷-۵- پار امتر های ورودی دیجیتال

- وضعیت ورودی های (Input)
- وضعیت لبه بالا رونده ورودیها
- وضعیت لبه پایین رونده ورودیها
  - فیلتر ورودی (Filter Input)

### ۱- وضعیت ورودیها (Input):

وضعیت ورودیها در این متغیرها ذخیره میشوند. مقدار این متغیرها فقط قابل خواندن میباشند. برای حذف نویز و اثرات لرزشهای مکانیکی کلیدها، برای ورودی فیلتر در نظر گرفته شده است.

### ۲- وضعیت لبه بالا رونده ورودیها

برای لبه بالا رونده دو نوع نمایش داریم:

- به ازای هر لبه بالا رونده ورودیهای دیجیتال مقدار این پارامتر تغییر وضعیت میدهد.
- به ازای هر لبه بالا رونده در یک رجیستر دیگر بیت مربوطه یک می شود که باید توسط برنامه HMI ، PLC ، PC و … آنرا صفر کرد تا بتواند لبه بالا رونده بعدی را نمایش دهد.

### ۳– وضعیت لبه پایین رونده ورودیها

برای لبه پایین رونده دو نوع نمایش داریم:

- به ازای هر لبه پایین رونده ورودیهای دیجیتال مقدار این پارامتر تغییر وضعیت میدهد.
- به ازای هر لبه پایین رونده در یک رجیستر دیگر بیت مربوطه یک می شود که باید توسط برنامه HMI ، PLC ، PL و ... آنرا صفر کرد تا بتواند لبه پایین رونده بعدی را نمایش دهد.

### ۴- فیلتر ورودی (Filter Input) :

برای حذف نویز لرزش کلیدهای مکانیکی برای ورودیهای فیلتر در نظر گرفته شده است.

### ۴-۲-۹- پار امتر های خروجی ر له

- وضعيت خروجي (Output)
- مقدار پیش فرض خروجیها (Default Output)

- زمان برگشت به پیش فرض(Timer default)
  - فرمان رلەھا

### Output وضعیت خروجی Output

وضعيت خروجيها در اين متغيرها ذخيره ميشوند. مقدار اين متغيرها هم قابل نوشتن و هم قابل خواندن ميباشد.

### ۲- مقدار پیش فرض خروجیها

برای هر خروجی میتوان مقدار اولیه یا پیش فرض تعریف نمود. خروجیها در دو لحظه از زمان به مقدار پیش فرض برمیگردند:

- لحظه روشن شدن دستگاه
- زمانی که ارتباط سریال قطع شود (البته این مورد بستگی به مقدار پارامتر Timer default دارد)

### ۳- زمان برگشت به پیش فرض Timer default (بر حسب ثانیه):

با مقدار دادن به این پارامتر بعد از قطع ارتباط سریال، در صورتی که فرمان رلهها از پورت سریال باشد وضعیت خروجیها به مقدار پیش فرض خود میروند. اگر این پارامتر صفر در نظر گرفته شود این عملکرد غیرفعال میشود.

### ۴– فرمان رلهها

برای فرمان رلهها باید Selector هر رله را تنظیم نمایید تا از پارامتری که برای آن تعریف شده فرمان بگیرد. در متغیر Relay Selector مربوط به هر رله باید به یک بیت اشاره شود شود و میتوان فرمان رلهها را از قسمتهای مختلفی صادر کرد. که در این صورت دو وضعیت بوجود میآید:

- فرمان گرفتن از پورت سریال
  - .ii فرمان گرفتن از Device

به عبارتی این بیت میتواند فرمان دهی مستقیم از Modbus، مقایسه کننده سنسور دما و رطوبت، مقایسه کننده ورودی دیجیتال، ورودی دیجیتال و ... باشد.



- \* نحوه تعیین Relay selector به این صورت می باشد که، با توجه به شماره رله مورد نظر باید Relay Selector مربوطه را تنظیم کنید. از آنجا که برای فرمان دهی رلهها باید به یک بیت اشاره کرد، باید شماره بیت موردنظر را در Relay Selector مربوطه وارد کنید. برای تعیین این بیت از جای فرمان دهی رلهها باید به یک بیت اشاره کرد، باید شماره بیت موردنظر را در Relay Selector مربوطه وارد کنید. برای تعیین این بیت از جدول متغیرهای بیتی استفاده کنید.
- \* برای حالتی که رله از ورودی دیجیتال فرمان می گیرد دو وضعیت اتفاق می فتد به این صورت که به ازای هر ورودی یک خروجی رله داشته باشد
   و یا اینکه از مقایسه کننده آن استفاده کرده و بعد از تعداد خاصی که ورودی خورده شد خروجی رله داشته باشیم.

### مثال ۱:

فرض کنید دستگاه شما TM-1304 و دارای ۸ ورودی دیجیتال و ۸ خروجی رله باشد و بخواهید به ازای ورودی دوم به رله سوم فرمان بدهید و داریم:

بيت : B17	÷	ورودی دوم
آدرس : W283	÷	Selector خروجی سوم

شما باید در آدرس ۲۸۳ عدد ۱۷ را قرار دهید. در این صورت به ازای اعمال ورودی دوم خروجی رله سوم وصل میشود.

### مثال ۲:

حال فرض کنید بخواهیم به ازای ۲۰ بار خورده شدن ورودی دوم، خروجی رله سوم فرمان بگیرد. در این حالت باید از مقایسه کنندهها استفاده کرد و مقدار مقایسه کننده مربوط به ورودی دوم (از نوع Word) را برابر ۲۰ قرار داد که در این صورت داریم:

آدرس : W397	←	Set high 2 برای ورودی دوم
بيت : B33	÷	مقايسه كننده ورودى دوم

شما باید در رجیستر ۲۸۳ عدد ۳۳ را قرار دهید و در رجیستر W397 مقدار ۲۰ را قرار دهید تا بعد از ۲۰ بار خورده شدن ورودی مقدار بیت مقایسه کننده (B33) یک شود و فرمان به رله صادر گردد.

### مثال ۳:

فرض کنید دستگاه شما TM-1321 (۸ سنسور دمای SMT160) و دارای دستگاه توسعه TM-1302 (۸ خروجی رله) باشد و بخواهید به ازای دمای سنسور چهارم به رله اول فرمان بدهید.

برای این منظور باید برای دمای سنسور محدوده بالا و پایین آن را تنظیم نمایید تا در صورتی که دما از این بازه کمتر یا بشتر شود مقایسه کننده مربوط به آن تغییر وضعیت بدهد (صفر و یا یک شود).

مقایسه کننده سنسور چهار	÷	بيت: B35
Set High 4	÷	آدرس: W306
Set Low 4	÷	آدرس: W354
Selector خروجی اول	÷	آدرس: W281
		1



شما باید در آدرس ۲۸۱ عدد ۳۵ را قرار دهید. در این صورت به ازای بالا رفتن دما از مقدار 4 Set High خروجی مقایسه کننده یک میشود و به رله فرمان وصل میدهد، و به ازای پایین آمدن دما از 4 Set Low خروجی مقایسه کننده صفر شده و به رله فرمان قطع میدهد.

\* 💿 همچنین میتوانید از بیتهای رزرو استفاده کنید و نتیجه محاسبات خود را در آن ذخیره کرده و برای فرمان دادن به رلهها از آن استفاده کنید.

## ۶-۲-۴- پارامترهای ورودی آنالوگ

خروجیهای سریال پارامترهای ورودی آنالوگ به صورت زیر میباشد:

### ۱- پارامترهای مربوط به نوع ورودی

نوع ورودی میتواند از نوع ولتاژی یا جریانی تعیین شود. این پارامتر باید به دو صورت نرم افزاری و سخت افزاری تنظیم شود. برای تنظیم سخت افزاری به نصب و اتصالات قسمت ورودی آنالوگ مراجعه کنید. برای تنظیم نرم افزاری باید متغیر Type Input را با توجه به جدول زیر مقدار دهی نمایید.

نوع ورودی	مقدار
ورودي ولتاژ $5 m V\sim 0$	0
ورودى ولتاژ 10V ~ 0	1
ورودي ولتاژ 20mA ~ 0	2

۲- پارامترهای مربوط به رنج ورودی و خروجی (حد بالا و پایین برای ورودی و خروجی) رنج خروجی مستقل از نوع ورودی میباشد و میتوانید در بازه مورد نظر خود آن را تعریف کنید. نحوه محاسبه خروجی به ازای رنج ورودی و خروجی به صورت نمودار زیر میباشد.

### ۳- مقادیر کانالهای ورودی آنالوگ

مقدار ورودی آنالوگ هر کانال پس از محاسبه در فضای RAM دستگاه قرار میگیرد و از طریق سریال قابل دسترسی میباشد. این مقادیر در دو نوع float (اعشاری ۳۲ بیتی) و integer (عدد صحیح با علامت ۱۶ بیتی) ذخیره میشوند (مقادیر ورودی آنالوگ در عدد ۱۰ ضرب میشود و در متغییر integer ذخیره میگردد : 10 \* float = float)



Out

### ۶-۲-۸- پار امتر های خروجی آنالوگ

- . فرمان خروجیهای آنالوگ (Output Selector)
- كنترل مستقيم خروجي هاي أنالوگ (4 ~ Analog Out 1)
  - نوع خروجی آنالوگ (Mode)
- · · · محدوده بالا و پایین خروجیهای آنالوگ ( 4- Max Out1 ، 4))
  - مقدار پیش فرض خروجی های آنالوگ (Default)
  - زمان بازگشت به پیش فرض (Timer Default)
- · · · محدوده بالا و پایین ورودیهای مربوط به خروجیهای آنالوگ ( Mix In1 ~4 , Max In 1~4)

### ا- فرمان خروجی های آنالوگ

برای فرمان خروجی های آنالوگ باید Selector مربوط به هر کانال را تنظیم نمایید تا از پارامتری که برای آن تعریف شده فرمان بگیرد. برای تعیین فرمان هر کانال باید یک کد وارد کنید که در جدول زیر هر کد و فرمان مربوط به آن آورده شده است.

فرمان	کد	فرمان	کد	فرمان	کد
مقدار اندازهگیری شده کانال ۷ از ماژول ۲ توسعه	۳۴	مقدار گرفتن از پورت سریال Float- (Value6	١٧	مقدار گرفتن مستقیم از Analog Out1	•
مقدار اندازهگیری شده کانال ۸ از ماژول ۲ توسعه	۳۵	مقدار گرفتن از پورت سریال (Value7)-Float	١٨	مقدار گرفتن مستقیم از Analog Out2	١
مقدار متوسط ۱	36	مقدار گرفتن از پورت سریال (Value8)-Float	١٩	مقدار گرفتن مستقیم از Analog Out3	۲
مقدار متوسط ۲	۳۷	مقدار اندازه گیری شده کانال ۱ از ماژول ۱	۲۰	مقدار گرفتن مستقیم از Analog Out4	٣
مقدار متوسط ۳	۳۸	مقدار اندازه گیری شده کانال ۲ از ماژول ۱	11	مقدار گرفتن از پورت سریال (Word-(Valuel)	۴

**TIKA** Engineering Co. (LTD)

مقدار متوسط ۴	۳۹	مقدار اندازه گیری شده کانال ۳ از ماژول ۱	۲۲	مقدار گرفتن از پورت سریال (Word-(Value2)	۵
Minimum	۴.	مقدار اندازه گیری شده کانال ۴ از ماژول ۱	۲۳	مقدار گرفتن از پورت سریال (Word-(Value3)	۶
Maximum	41	مقدار اندازه گیری شده کانال ۵ از ماژول ۲	74	مقدار گرفتن از پورت سریال (Word-(Value4)	۷
دمای اتصال سرد ترموکوپل	۴۲	مقدار اندازه گیری شده کانال ۶ از ماژول ۲	۲۵	مقدار گرفتن از پورت سریال (Word-(Value5)	٨
ورودی آنالوگ کانال ۱	۴۳	مقدار اندازه گیری شده کانال ۷ از ماژول ۲	78	مقدار گرفتن از پورت سریال (Word-(Value6)	٩
ورودی آنالوگ کانال ۲	44	مقدار اندازه گیری شده کانال ۸ از ماژول ۲	۲۷	مقدار گرفتن از پورت سریال (Word-(Value7)	١٠
ورودی آنالوگ کانال ۳	40	مقدار اندازهگیری شده کانال ۱ از ماژول ۱ توسعه	۲۸	مقدار گرفتن از پورت سریال (Word-(Value8)	11
ورودی آنالوگ کانال ۴	49	مقدار اندازهگیری شده کانال ۲ از ماژول ۱ توسعه	79	مقدار گرفتن از پورت سریال (Float-(Value1)	١٢
ورودی آنالوگ کانال ۵	41	مقدار اندازهگیری شده کانال ۳ از ماژول ۱ توسعه	۳۰	مقدار گرفتن از پورت سریال (Float-(Value2)	۱۳
ورودی آنالوگ کانال ۶	47	مقدار اندازهگیری شده کانال ۴ از ماژول ۱ توسعه	۳۱	مقدار گرفتن از پورت سریال (Float-(Value3)	14
ورودی آنالوگ کانال ۷	49	مقدار اندازهگیری شده کانال ۵ از ماژول ۲ توسعه	۳۲	مقدار گرفتن از پورت سریال (Float-(Value4)	۱۵
ورودی آنالوگ کانال ۸	۵۰	مقدار اندازهگیری شده کانال ۶ از ماژول ۲ توسعه	۳۳	مقدار گرفتن از پورت سریال (Float-(Value5)	18

### ۲- کنترل مستقیم خروجیهای آنالوگ

در صورتی که فرمان خروجیهای آنالوگ را در وضعیت فرمان از طریق پورت سریال تنظیم شده باشد، با مقدار دادن به 4~Analog Outl میتوان هر کانال را بصورت مستقیم کنترل نمود. مقدار این پارامتر بین 4095~0 قابل تغییر میباشد(دقت خروجی 12bit میباشد که در این صورت 1 – <sup>21</sup>2 = 4095 ).

### ۳- نوع خروجی آنالوگ

نوع خروجیهای آنالوگ میتواند ولتاژی و یا جریانی باشد. با توجه به اینکه کدام نوع خروجی مورد استفاده قرار می گیرد باید این پارامتر را تنظیم نمایید.

### ۴- محدوده بالا و پایین خروجیهای آنالوگ

مقدار حد بالایی خروجی آنالوگ (Max) و حد پایین خروجی آنالوگ (Mix) به ازای هر کانال را میتوان تنظیم نمود. این مقادیر در بازه 10۷ ~ 0 قابل تعیین میباشند.



### ۵- مقدار پیش فرض خروجیهای آنالوگ

برای هر خروجی میتوان مقدار اولیه یا پیش فرض تعریف نمود. خروجیها در دو لحظه از زمان به مقدار پیش فرض برمی گردند.

- I. لحظه روشن شدن دستگاه
- II. زمانی که ارتباط سریال قطع شود (البته این مورد بستگی به مقدار پارامتر Timer Default دارد).

### ۶- زمان بازگشت به پیش فرض

با مقدار دادن به این پارامتر بعد از قطع ارتباط سریال، اگر فرمان خروجیها از پورت سریال باشد در این صورت وضعیت خروجیها به مقدار پیش فرض خود میروند. اگر این پارامتر صفر در نظر گرفته شود این عملکرد غیر فعال میشود.

#### شرکت ممندسار تب 15

4095

Min

# ۲- محدوده بالا و پایین ورودیهای مربوط به خروجیهای آنالوگ Output for Analog out در صورتی که فرمان خروجیهای آنالوگ از Device تنظیم شده باشد باید این پارامتر را تنظیم كنيد. با توجه به اينكه فرمان از كدام پارامتر دستگاه صادر مى شود حد بالا و پايين را بايد تنظيم نحوه محاسبه مقدار Analog Out برای هر کانال به صورت نمودار روبه رو می باشد. ► Input Max

### مثال1:

نماييد.

فرض کنید فرمان ورودی کانال ۱ خروجی آنالوگ را از کانال ۱ دما ( سنسور SMT160 ) تنظیم شده باشد و رنج دمای محیطی که این سنسور در آن قرار دارد ) 377 ~ 2°25 باشد. در این حالت مقادیر حد بالا و پایین ورودی مربوط به خروجی آنالوگ کانال یک را به صورت زیر باید مقدار بدهید.



در اين صورت به ازاى بازه دمايى ) 37° ~ ) 25 خروجي آنالوگ 100% ~ 0% تغييرات خواهد داشت.

### ۶-۲-۴ متوسط یار امترهای ترموکویل

پارامترهای ترموکوپل بصورت زیر است:

### دمای کانالهای ترموکویل

مقدار دمای محاسبه در فضای RAM دستگاه قرار میگیرد و از طریق سریال قابل دسترس میباشد. مقدار دما در دو نوع متغییر float ( اعشاری ۳۲ بیتی ) و integer (عدد صحیح با علامت ۱۶ بیتی) ذخیره می شود. (مقدار دما در عدد ۱۰ضرب و در متغییر integer i float ؛ ذخیره می شود: 10 \* integer.

### نوع ترموكوپل

در این قسمت باید نوع ترموکوپلهایی که به ورودی دستگاه متصل میشوند را نتخاب نمایید. دقت نمایید که نوع ترموکوپل را به درستی انتخاب نمایید، تا مقدار نشان داده شده مقادیر صحیحی باشند.

- Value cut sensor: در صورت خرابی و یا قطع بودن یکی از سنسورها این مقدار در دمای کانال مربوطه ریخته میشود. \*
  - Number sensor: تعداد سنسورهای دستگاه را نشان میدهد. \*

Offset: با مقدار دادن به این پارامترها میتوانید هر کانال ترموکوپل را کالیبره نمایید.

**تن<sup>2</sup>ر:** با توجه به اینکه ماژولهای این دستگاه به طور پیش فرض ۴ کاناله در نظر گرفته شدهاند، پارامتر کانال ۴ از ماژول ۱ و پارامتر کانال ۴ از ماژول ۲ بدون استفاده ميباشد.

### ۶-۲-۲- متوسط پار امترهای اندازه گیری شده

- مقدار متوسط گیری شدہ
- آدرس شروع برای متوسط گیری
- آدرس انتهایی برای متوسط گیری

### مقدار متوسط گیری شده

این دستگاه دارای چهار متوسط میباشد. متوسط گیری بر روی پارامترهای اندازهگیری شده توسط دستگاه انجام میشود.هر کدام از این متوسط ها دارای یک نقطه شروع و یک نقطه انتهایی می باشند . تعیین نقطه شروع و انتهایی باید متناسب به نوع و ورودی های دستگاه تعیین شود.

#### مثال :

فرض كنيد دستگاه شما TM-1301 (۸ سنسور دماي SMT160) و داراي دستگاه توسعه TM-1350 (۸ خروجي رله) باشد.

می خواهیم متوسط سنسور شماره ۱ تا شماره ۴ را روی Average 1 و متوسط بین سنسور شماره ۳ تا شماره ۵ را روی Average 2 و متوسط بین سنسور شماره ۲ تا شماره ۸ را روی Average 3 داشته باشیم.

برای این کار مطابق زیر عمل کنید:

 $\begin{aligned} Start1 &= 1, End1 = 4 \quad \rightarrow Average1 = \frac{Temp1 + Temp2 + Temp3 + Temp4}{4} \\ Start2 &= 3, End2 = 5 \quad \rightarrow Average2 = \frac{Temp3 + Temp4 + Temp5}{3} \\ Start3 &= 2, End3 = 8 \quad \rightarrow Average3 = \frac{Temp2 + Temp3 + Temp4 + Temp5 + Temp6 + Temp7 + Temp8}{7} \end{aligned}$ 

### ۲- آدرس شروع برای متوسط گیری

با توجه به نوع و ورودیهای دستگاهی که در اختیار شما قرار دارد، به این پارامتر مقدار بدهید.

### ۳- آدرس انتهایی برای متوسط گیری

با توجه به نوع و ورودیهای دستگاهی که در اختیار شما قرار دارد، به این پارامتر مقدار بدهید.

### ۴-۴-۱۱- مقدار Min و Max

- مقدار Min و Max
  - آدرس شروع
  - آدرس انتهایی

### Max و Min و Max

این دستگاه دارای پارامتر مینیمم و ماکزیمم میباشد. این پارامترها دارای یک نقطه شروع و یک نقطه انتهایی می باشند. تعیین نقطه شروع و انتهایی باید متناسب به نوع و ورودی های دستگاه تعیین شود. نحوه عملکرد به این صورت است که در هر لحظه، بین پارامترهای آدرس شروع و انتهایی مقدار حداقل و حداکثر در این دو رجیستر نمایش داده میشود. این مقادیر از روی پارامترهای اندازهگیری شده توسط دستگاه به دست میآیند.





با توجه به نوع و ورودیهای دستگاهی که در اختیار شما قرار دارد، به این پارامتر مقدار بدهید.

### ۳- آدرس انتهایی

با توجه به نوع و ورودیهای دستگاهی که در اختیار شما قرار دارد، به این پارامتر مقدار بدهید.

### ۶-۲-۲- دستور ات

در این دستگاهها فرمانهایی تعبیه شده که میتوان عملیاتی از قبیل تعیین مقدار set point بالا وپایین، مقدار Relay selector ، Value cut sensor و … را انجام داد. دستورات عمومی به صورت کلی روی همه بخشها اعمال میشوند. لیست دستورات در زیر آمده است:

دستور	توضيح	بخش مربوطه	
10	دستگاه ریست میشود.		
20	محتویات حافظه RAM در حافظه ماندنی EEPRAM ذخیره می شود. * بعد از عوض کردن مقدار هر پارامتر برای ذخیره آن باید از این دستور استفاده نماییم.	عمومى	
100	بازگشت تمامی پارامترها و تنظیمات دستگاه به مقادیر اولیه کارخانه		
12	ریست کردن کانتر ورودیهای دیجیتال		
1537	ذخیره تنظیمات ورودی دیجیتال در حافظه ماندنی EEPRAM	ورودى ديجيتال	
1539	بازگشت تنظیمات ورودی دیجیتال به مقادیر اولیه کارخانه		
1793	ذخیره تنظیمات خروجی دیجیتال در حافظه ماندنی EEPRAM	ti <del></del>	
1795	بازگشت تنظیمات خروجی دیجیتال به مقادیر اولیه کارخانه	حروجی دیجیتال	
2049	ذخیره تنظیمات ورودی آنالوگ در حافظه ماندنی EEPRAM		
2051	بازگشت تنظیمات ورودی آنالوگ به مقادیر اولیه کارخانه		
50	مرحله اول كاليبراسيون ورودى آنالوگ	ورودی آنالوگ	
51	مرحله دوم كاليبراسيون ورودى آنالوگ		
52	بازگشت مقادیر کالیبراسیون کانال انتخاب شده به مقادیر اولیه کارخانه		

	ذخیره تنظیمات خروجی آنالوگ در حافظه ماندنی EEPRAM	2305
	بازگشت تنظیمات خروجی آنالوگ به مقادیر اولیه کارخانه	2037
	درخواست مرحله اول کالیبره ولتاژ کانال انتخاب شده خروجی آنالوگ	200
e II:Tara	درخواست مرحله دوم كاليبره ولتاژ كانال انتخاب شده خروجي أنالوگ	201
حروجي الألوك	اتمام كاليبره ولتاژ كانال انتخاب شده خروجي آنالوگ	202
	درخواست مرحله اول کالیبره جریان کانال انتخاب شده خروجی آنالوگ	210
	درخواست مرحله دوم كاليبره جريان كانال انتخاب شده خروجي أنالوگ	211
	اتمام كاليبره جريان كانال انتخاب شده خروجي أنالوگ	212
	ذخیره تنظیمات ترموکوپل در حافظه ماندنی EEPRAM	2817
	بازگشت تنظیمات ترموکوپل به مقادیر اولیه کارخانه	2819
ترموكوپل	مرحله اول كاليبراسيون ترموكوپل	81
	مرحله دوم کالیبراسیون ترموکوپل	82
	بازگشت مقادیر کالیبراسیون کانال انتخاب شده به مقادیر اولیه کارخانه	83
	ذخیره تنظیمات مقایسه کنندههای سفارشی در حافظه ماندنی EEPRAM	1281
مقایسه کنندههای	بازگشت تنظیمات مقایسه کنندههای سفارشی به مقادیر اولیه کارخانه	1283
سفارشی	بازگشت مقادیر Setpoint مقایسه کنندههای سفارشی نوع Float	70
	بازگشت مقادیر Setpoint مقایسه کنندههای سفارشی نوع Word	71
مقایسه کنندههای	ذخیره تنظیمات مقایسه کنندههای عمومی در حافظه ماندنی EEPRAM	3329
عمومى	بازگشت تنظیمات مقایسه کنندههای عمومی به مقادیر اولیه کارخانه	3331
	ذخیره تنظیمات پورت سریال در حافظه ماندنی EEPRAM	3073
پورت سريال	بازگشت تنظیمات پورت سریال به مقادیر اولیه کارخانه	3075

## ۴-۳- <del>جد</del>ول آدرس های دستگاه

## ۲-۳-۴ آدرس متغییرهای بیتی

رديف	Address ( Decimal )	Coil	Remark	Read Write	Description	
١	0001 (0000)	Output0				
٢	0002 (0001)	Output1	First Module Output			
٣	0003 (0002)	Output2		Output		
۴	0004 (0003)	Output3				
۵	0005 (0004)	Output4				
۶	0006 (0005)	Output5	Second		وضعيت خروجىها	
٧	0007 (0006)	Output6	Output		ممکن است دستگاهی که شما در اختیار دارید تعداد خروجههای کمتری داشته	
٨	0008 (0007)	Output7		R	باشد د. ابنو د. بت آد با ماء اخراف بدین از تفاده د. باشند	
٩	0009 (0008)	Output8		ĸ		
١٠	0010 (0009)	Output9	Third Module		اکر خروجی فعال شود مقدار اکرس مربوطه یک میشود	
11	0011 (0010)	Output10	Output			
17	0012 (0011)	Output11				
۱۳	0013 (0012)	Output12				
14	0014 (0013)	Output13	Fourth Module			
۱۵	0015 (0014)	Output14	Output			
18	0016 (0015)	Output15				
				r	L	
17	0017 (0016)	Input 0	-			
1.	0018 (0017)	Input 1	First Module Input			
19	0019 (0018)	Input 2				
1.	0020 (0019)	Input 3				
11	0021 (0020)	Input 4	Second Module Input Third Module Input			
11	0022 (0021)	Input 5			مضعیت مرمدی ها	
11	0023 (0022)	Input 6				
11	0024 (0023)	Input /		R	* ممکن است دستگاهی که سما در اختیار دارید نعداد ورودیهای کمتری داسته	
10	0025 (0024)	Input 8			باشد در اینصورت ادرسهای اضافی بدون استفاده میباشند.	
17 7V	0020 (0025)	Input 9			* اگر ورودی فعال شود مقدار آدرس مربوطه یک میشود.	
7 4	0027 (0020)	Input 11				
79		Input 12				
٣.		Input 13	Fourth			
, ٣١		Input 14	- Module			
٣٢	0032 (0031)	Input 15	input			
	0052 (0051)	input 10		I		
٣٣	0033 (0032) ~ 0036 (0035)	Comparator 0~3	Module1			
٣۴	0037 (0036) ~ 0040 (0039)	Comparator 4~7	Module2			
۳۵	0041 (0040) ~ 0044 (0043)	Comparator 8~11	Module3			
۳۶	0045 (0044) ~ 0048 (0047)	Comparator 12~15	Module4	R	خروجی مقایسه کننده ها	
۳۷	~ 0052 (0051)	Comparator 16~19	Avrage	m		
17	0053 (0052)	Comparator 20	Minimum			
17	0054 (0053)	Comparator 21	Maximum			
۴.	0055 (0054) ~ 0064 (0063)	Reserved	-	R	رزرو	
41	0065 (0064) ~ 0080 (0079)	Comparator Float	-	R	وضعيت مقايسه كنندههاى Float	
47	0073 (0072) ~ 0080 (0079)	Comparator Word	-	R	وضعیت مقایسه کنندههای Word	

Ver1.0

# **TIKA** Engineering Co. (LTD)

شرکت مهندسی تیــــکا

۴٣	0081 (0080) ~ 0160 (0159)	Rising Input	-	R	<b>وضعیت لبه بالا رونده ورودیها</b> * ممکن است دستگاهی که شما در اختیار دارید تعداد ورودیهای کمتری داشته باشد در اینصورت آدرسهای اضافی بدون استفاده میباشند. * به ازای هر لبه بالا رونده در وردیهای دیجیتال این بیت تغییر وضعیت میدهد.								
۴٣	0081 (0080) ~ 0160 (0159)	Falling Input	-	R	وضعیت لبه پایین رونده ورودیها * ممکن است دستگاهی که شما در اختیار دارید تعداد ورودیهای کمتری داشته باشد در اینصورت آدرسهای اضافی بدون استفاده میباشند. * به ازای هر لبه پایین رونده در وردیهای دیجیتال این بیت تغییر وضعیت می- دهد.								
			T										
44	0161 (0160)	Default Out0	_										
40	0162 (0161)	Default Out1	First Module										
57 5V		Default Out2	Output										
ΓV YE A		Default Out3											
17		Default Out5	Second										
Δ+		Default Out6	Module		وصعيت پيش فرص حروجيها								
۵) ۵)	0168 (0167)	Default Out7	Output	п	* این متغییرها مشخص کننده مقدار پیش فرض خروجیهای دستگاه میباشند.								
۵۲	0169 (0168)	Default Out8		W	* تعداد خروجیهای دستگاه قابل سفارش میباشد.								
۵۳	0170 (0169)	Default Out9	Third	Third		* ممکن است دستگاهی که شما در اختیار دارید تعداد خروجیهای کمتری داشته							
۵۴	0171 (0170)	Default Out10	- Module Output		باشد در اینصورت آدرسهای اضافی بدون استفاده میباشند.								
۵۵	0172 (0171)	Default Out11	F										
۵۶	0173 (0172)	Default Out12											
۵۷	0174 (0173)	Default Out13	Fourth										
۵۸	0175 (0174)	Default Out14	- Module Output										
۵۹	0176 (0175)	Default Out15											
				1									
9. 61	0177 (0176)	D/R Out0	-										
71 67		D/R Out1	First Module Output										
54		D/R Out2											
54		D/R Out4											
80	0182 (0181)	D/R Out5	Second		Dimost / movemen								
99	0183 (0182)	D/R Out6	Module Output	Module Output	Module Output	l	Direct / reve سط این پیتھا میتمان فیمان گفت: Direct میا Revers خوجہ ہا را تعیین						
۶۷	0184 (0183)	D/R Out7				Output	Output	Output	Output	Output	Output	R	کوشک این بیت کالی کوال کرکن کاکا کالو یا ۲۰۰۳ کرو جی کا از کلیک
۶٨	0185 (0184)	D/R Out8											
۶٩	0186 (0185)	D/R Out9			* ممکن است دستگاهی که شما در اختیار دارید تعداد حروجیهای دمتری داشته								
٧٠	0187 (0186)	D/R Out10	Module Output		باشد در اینصورت ادرسهای اضافی بدون استفاده میباشند.								
۷۱	0188 (0187)	D/R Out11	-	-	-	-	-						
۷۲	0189(0188)	D/R Out12											
۷۳	0190 (0189)	D/R Out13	Fourth Module										
74	0191 (0190)	D/R Out14	Output										
۷۵	0192 (0191)	D/R Out15											
VG	0102 (0102)	Comment 0, 10											
VV		Command Out1			1								
٧٨	0194 (0193)	Command Out?	First Module Output		فرمان مسفيم حروجىها								
٧٨	0196 (0194)	Command Out3		P	<ul> <li>* توسط این بیتها میتوان به طور مستقیم به خروجیها فرمان داد.</li> </ul>								
γ٩	0197 (0196)	Command Out4		W	<ul> <li>* تعداد خروجیهای دستگاه قابل سفارش میباشد.</li> </ul>								
٨٠	0198 (0197)	Command Out5	Second		* ممکن است دستگاهی که شما در اختیار دارید تعداد خروجیهای کمتری داشته								
٨١	0199 (0198)	Command Out6	Module Output		باشد در اینصورت آدرسهای اضافی بدون استفاده میباشند.								
٨٢	0200 (0199)	Command Out7	- uiput										

# TIKA Engineering Co. (LTD)

## شرکت مهندسی تیــــکا

		G 10 10		
V1.	0201 (0200)	Command Out8		
٨۴	0202 (0201)	Command Out9	Third	
۸۵	0203 (0202)	Command Out10	Module	
٨۶	0204 (0203)	Command Out11	Output	
٨٧	0205 (0204)	Command Out12		
77	0206 (0205)	Command Out13	Fourth	
٨٩	0207 (0206)	Command Out14	Output	
٩٠	0208 (0207)	Command Out15		
٩١	$0209 (0208) \\ \sim 0321 (0320)$	Reserved	-	R W

### ۲-۳-۴ آدرس متغییرهای رجیستری دستگاه

Address (Decimal)	Register Name	Туре	Read Write	Description
40001 (0000)	Device ID	Unsigned Int	R	مشخصه دستگاه
40002 (0001)	Name Factory	Unsigned Int	R	نام شرکت سازنده در این رجیستر می باشد
40006 (0005)	Hard Version	Float	R	نسخه سخت افزار در این رجیستر می باشد
40008 (0007)	Soft Version	Float	R	نسخه نرم افزار در این رجیستر می باشد
40010 (0009)	Serial	Unsigned Int[8]	R	شماره سریال دستگاه در این رجیستر می باشد
40010 (0009)	Device Code	Long Int	R	کد دستگاه
(1111)				پارامترهای اندازهگیری شده دستگاه از نوع Float
40031 (0030)	Parameter In 1	Float	R	پارامتر اندازه گیری شده کانال ۱ از ماژول ۱
40033 (0032)	Parameter In 2	Float	R	پارامتر اندازه گیری شده کانال ۲ از ماژول ۱
40035 (0034)	Parameter In 3	Float	R	پارامتر اندازه گیری شده کانال ۳ از ماژول ۱
40037 (0036)	Parameter In 4	Float	R	پارامتر اندازه گیری شده کانال ۴ از ماژول ۱ *
40039 (0038)	Parameter In 5	Float	R	پارامتر اندازه گیری شده کانال ۱ از ماژول ۲
40041 (0040)	Parameter In 6	Float	R	پارامتر اندازه گیری شده کانال ۲ از ماژول ۲
40043 (0042)	Parameter In 7	Float	R	پارامتر اندازه گیری شده کانال ۳ از ماژول ۲
40045 (0044)	Parameter In 8	Float	R	پارامتر اندازه گیری شده کانال ۴ از ماژول ۲ <sup>۵</sup>
40047 (0046)	Parameter In 9	Float	R	پارامتر اندازه گیری شده کانال ۱ از ماژول ۱ توسعه
40049 (0048)	Parameter In 10	Float	R	پارامتر اندازه گیری شده کانال ۲ از ماژول ۱ توسعه
40051 (0050)	Parameter In 11	Float	R	پارامتر اندازه گیری شده کانال ۳ از ماژول ۱ توسعه
40053 (0052)	Parameter In 12	Float	R	پارامتر اندازه گیری شده کانال ۴ از ماژول ۱ توسعه
40055 (0054)	Parameter In 13	Float	R	پارامتر اندازه گیری شده کانال ۱ از ماژول ۲ توسعه
40057 (0056)	Parameter In 14	Float	R	پارامتر اندازه گیری شده کانال ۲ از ماژول ۲ توسعه
40059 (0058)	Parameter In 15	Float	R	پارامتر اندازه گیری شده کانال ۳ از ماژول ۲ توسعه
40061 (0060)	Parameter In 16	Float	R	پارامتر اندازه گیری شده کانال ۴ از ماژول ۲ توسعه
40063 (0062)	Average 1	Float	R	متوسط ۱
40065 (0064)	Average 2	Float	R	متوسط ۲
40067 (0066)	Average 3	Float	R	متوسط ٣
40069 (0068)	Average 4	Float	R	متوسط ۴
40071 (0070)	Temperature Shr11	Float	R	حداقل مقدار اندازه گیری شده
40073 (0072)	Humidity Shr11	Float	R	حداکثر مقدار اندازه گیری شده

<sup>\*</sup> در دستگاههایی که ورودی ترموکوپل دارند، به دلیل اینکه هر ماژول ترموکوپل ۳ کاناله میباشد، کانال ۴ از ماژول ۱ بدون استفاده است.

<sup>&</sup>lt;sup>۵</sup> در دستگاههایی که ورودی ترموکوپل دارند، به دلیل اینکه هر ماژول ترموکوپل ۳ کاناله میباشد، کانال۴ از ماژول ۲ بدون استفاده است.

# TIKA Engineering Co. (LTD)

شرکت مهندسی تیــــکا

40075 (0074)	Temperature Ref.	Float	R	دمای اتصال سرد ترموکوپل
40075 (0076)	Analog In Real 1	Float	R	ورودی آنالوگ کانال ۱ از ماژول ۱ (بدون Scale)
40075 (0078)	Analog In Real 2	Float	R	ورودی آنالوگ کانال ۲ از ماژول ۱ (بدون Scale)
40081 (0080)	Analog In Real 3	Float	R	ورودی آنالوگ کانال ۳ از ماژول ۱ (بدون Scale)
40083 (0082)	Analog In Real 4	Float	R	ورودی آنالوگ کانال ۴ از ماژول ۱ (بدون Scale)
40085 (0084)	Analog In Real 5	Float	R	ورودی آنالوگ کانال ۱ از ماژول ۲ (بدون Scale)
40087 (0086)	Analog In Real 6	Float	R	ورودی آنالوگ کانال ۲ از ماژول ۲ (بدون Scale)
40089 (0088)	Analog In Real 7	Float	R	ورودی آنالوگ کانال ۳ از ماژول ۲ (بدون Scale)
40091 (0090)	Analog In Real 8	Float	R	ورودی آنالوگ کانال ۴ از ماژول ۲ (بدون Scale)
			-	پارامترهای ورودی دیجیتال
40097	Status input	Int	R	وضعيت ورودى ديجيتال
40098	Status DI Rising	Int	R	مختبت لبه بالا، ونده ه، هدی، دیجیتال
(0099) 40099	Toggle	T.	R	
(0100)	Status DI Rising	Int	R	وضعیت لبه بالارونده ورودی دیجیتال به صورت Latch
40100 (0101)	Status DI Failing Toggle	Int	R	وضعیت لبه پایین ارونده ورودی دیجیتال
40101 (0102)	Status DI Failing	Int	R	وضعیت لبه پایین رونده ورودی دیجیتال به صورت Latch
(0102)	I	L	L	بارامترهای اندازهگیری شده دستگاه از نوع Word
40131 (0130)	Parameter In1 *10	Signed Int	R	(پارامتر اندازه گیری شده کانال ۱ از ماژول ۱) * ۱۰
40132 (0131)	Parameter In2 *10	Signed Int	R	(پارامتر اندازه گیری شده کانال ۲ از ماژول ۱) * ۱۰
40133 (0132)	Parameter In3 *10	Signed Int	R	(پارامتر اندازه گیری شده کانال ۳ از ماژول ۱) * ۱۰
40134 (0133)	Parameter In4 *10	Signed Int	R	(پارامتر اندازه گیری شده کانال ۴ از ماژول ۱) * ۱۰ <sup>*</sup>
40135 (0134)	Parameter In5 *10	Signed Int	R	(پارامتر اندازه گیری شده کانال ۱ از ماژول ۲) * ۱۰
40136 (0135)	Parameter In6 *10	Signed Int	R	(پارامتر اندازه گیری شده کانال ۲ از ماژول ۲) % ۱۰
40137 (0136)	Parameter In7 *10	Signed Int	R	(پارامتر اندازه گیری شده کانال ۳ از ماژول ۲) % ۱۰
40138 (0137)	Parameter In8 *10	Signed Int	R	(پارامتر اندازه گیری شده کانال ۴ از ماژول ۲) * ۱۰ [
40139 (0138)	Parameter In9 *10	Signed Int	R	(پارامتر اندازه گیری شده کانال ۱ از ماژول ۱ توسعه) * ۱۰
40140 (0139)	Parameter In10 *10	Signed Int	R	(پارامتر اندازه گیری شده کانال ۲ از ماژول ۱ توسعه) * ۱۰
40141 (0140)	Parameter In11 *10	Signed Int	R	(پارامتر اندازه گیری شده کانال ۳ از ماژول ۱ توسعه) * ۱۰
40142 (0141)	Parameter In12 *10	Signed Int	R	(پارامتر اندازه گیری شده کانال ۴ از ماژول ۱ توسعه) * ۱۰
40143 (0142)	Parameter In13 *10	Signed Int	R	(پارامتر اندازه گیری شده کانال ۱ از ماژول ۲ توسعه) * ۱۰
40144 (0143)	Parameter In14 *10	Signed Int	R	(پارامتر اندازه گیری شده کانال ۲ از ماژول ۲ توسعه) * ۱۰
40145 (0144)	Parameter In15 *10	Signed Int	R	(پارامتر اندازه گیری شده کانال ۳ از ماژول ۲ توسعه) * ۱۰
40146 (0145)	Parameter In16 *10	Signed Int	R	(پارامتر اندازه گیری شده کانال ۴ از ماژول ۲ توسعه) * ۱۰
40147 (0146)	Average 1 * 10	Signed Int	R	متوسط ۱ * ۱۰
40148 (0147)	Average 2 * 10	Signed Int	R	متوسط ۲ * ۱۰
40149 (0148)	Average 3 * 10	Signed Int	R	متوسط ۳ * ۱۰
40150 (0149)	Average 4 * 10	Signed Int	R	متوسط ۴ * ۱۰
40151 (0150)	Temperature Shr11 * 10	Signed Int	R	حداقل مقدار اندازه گیری شده 🗰 ۱۰
40152 (0151)	Humidity Shr11 * 10	Signed Int	R	حداکثر مقدار اندازه گیری شده 🕷 ۱۰
40153 (0152)	Temperature Ref. * 10	Signed Int	R	دمای اتصال سرد ترموکوپل ۱۰ * ۱۰
40154 (0153)	Analog In Real 1 * 10	Signed Int	R	ورودی آنالوگ کانال ۱ از ماژول ۱ (بدون Scale)» ۱۰
40155	Analog In Real 2 *	Signed Int	R	ورودی آنالوگ کانال ۲ از ماژول ۱ (بدون Scale)» ۱۰

\* در دستگاههایی که ورودی ترموکوپل دارند، به دلیل اینکه هر ماژول ترموکوپل ۳ کاناله میباشد، کانال۴ از ماژول ۱ بدون استفاده است.

<sup>۵</sup> در دستگاههایی که ورودی ترموکوپل دارند، به دلیل اینکه هر ماژول ترموکوپل ۳ کاناله میباشد، کانال۴ از ماژول ۲ بدون استفاده است.

# **TIKA** Engineering Co. (LTD)

(0154)	10			
40156	Analog In Real 3 *	Signed Int	R	ورودی آنالوگ کانال ۳ از ماژول ۱ (بدون Scale)» ۱۰
40157	Analog In Real 4 *	Signed Int	R	ورودی آنالوگ کانال ۴ از ماژول ۱ (بدون Scale)» ۱۰
40158	Analog In Real 5 *	Signed Int	R	ورودی آنالوگ کانال ۱ از ماژول ۲ (بدون Scale) * ۱۰
40159	Analog In Real 6 *	Signed Int	R	ورودی آنالوگ کانال ۲ از ماژول ۲ (بدون Scale) * ۱۰
40160	Analog In Real 7 *	Signed Int	R	ورودی آنالوگ کانال ۳ از ماژول ۲ (بدون Scale) * ۱۰
40161	Analog In Real 8 *	Signed Int	R	ورودی آنالوگ کانال ۴ از ماژول ۲ (بدون Scale) * ۱۰
(0100)	10	-	I	مقادیر رجیستر مبدل آنالوگ به دیجیتال (ADC)
40189 (0188)	Data ADC 1	Long int	R	مقدار خام ADC برای کانال ۱ از ماژول ۱
40191 (0190)	Data ADC 2	Long int	R	مقدار خام ADC برای کانال ۲ از ماژول ۱
40193 (0192)	Data ADC 3	Long int	R	مقدار خام ADC برای کانال ۳ از ماژول ۱
40195 (0194)	Data ADC 4	Long int	R	مقدار خام ADC برای کانال ۴ از ماژول ۱
40197 (0196)	Data ADC 5	Long int	R	مقدار خام ADC برای کانال ۱ از ماژول ۲
40199 (0198)	Data ADC 6	Long int	R	مقدار خام ADC برای کانال ۲ از ماژول ۲
40201 (0200)	Data ADC 7	Long int	R	مقدار خام ADC برای کانال ۳ از ماژول ۲
40203 (0202)	Data ADC 8	Long int	R	مقدار خام ADC برای کانال ۴ از ماژول ۲
				پارامترهای مربوط به کالیبره ورودی آنالوگ
40205 (0204)	Value ch ADC	float	R	مقدار خوانده شده ADC به ازای نقطه اول کالیبراسیون ورودی آنالوگ
40207 (0206)	Value ch ADC	float	R	مقدار خوانده شده ADC به ازای نقطه دوم کالیبراسیون ورودی آنالوگ
40217	Number Analog	Unsigned	[	تعداد ورودی های دستگاه
(0216)	Out	Int	R	تعداد خروجیهای انالوگ 
(0217) (0217)	Number Analog In	Int	R	تعداد ورودی های آنالوگ
(0218)	Number Sensor	Int	R	تعداد سنسورهای دما SMT16
40220				
40220 (0219)	Number Sensor	Int	R	تعداد سنسورهای ترموکوپل
40220 (0219)	Number Sensor	Int	R	تعداد سنسورهای ترموکوپل وضعیت ورودی/خروجی دیجیتال و مقایسه کنندهها 
40220 (0219) 40221 (0220) 40222	Number Sensor Status output	Unsigned Int Unsigned	R R	تعداد سنسورهای ترموکوپل وضعیت ورودی /خروجی دیجیتال و مقایسه کنندهها وضعیت خروجیهای دیجیتال ۲۰ تا ۱۵(خروجیها در این آدرس بصورت رجیستری قابل خواندن میباشند – با دستور ۰۳)
40220 (0219) 40221 (0220) 40222 (0221) 40223	Number Sensor Status output Status input	Unsigned Int Unsigned Int Unsigned	R R R	تعداد سنسورهای ترموکوپل وضعیت ورودی/خروجی دیجیتال و مقایسه کنندهها وضعیت خروجیهای دیجیتال ۲۰ تا ۱۵(خروجیها در این آدرس بصورت رجیستری قابل خواندن میباشند – با دستور ۰۳) وضعیت ورودیهای دیجیتال ۲۰ تا ۱۵(ورودیها در این آدرس بصورت رجیستری قابل خواندن هستند – با دستور ۰۳)
40220 (0219) 40221 (0220) 40222 (0221) 40223 (0222) 40224	Number Sensor Status output Status input Status Comparator	Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned	R R R R	تعداد سنسورهای ترموکوپل وضعیت ورودی/خروجی دیجیتال و مقایسه کنندهها وضعیت خروجیهای دیجیتال ۲۰ تا ۱۵(خروجیها در این آدرس بصورت رجیستری قابل خواندن میباشند – با دستور ۲۰) وضعیت ورودیهای دیجیتال ۲۰ تا ۱۵(ورودیها در این آدرس بصورت رجیستری قابل خواندن هستند – با دستور ۲۳) وضعیت مقایسه کنندههای ورودی
40220 (0219) 40221 (0220) 40222 (0221) 40223 (0222) 40224 (0223)	Number Sensor Status output Status input Status Comparator Status Comparator	Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int	R R R R R	تعداد سنسورهای ترموکوپل وضعیت ورودی/خروجی دیجیتال و مقایسه کنندهها وضعیت خروجیهای دیجیتال ۲۰ تا ۱۵(خروجیها در این آدرس بصورت رجیستری قابل خواندن میباشند – با دستور ۲۰) وضعیت ورودیهای دیجیتال ۲۰ تا ۱۵(ورودیها در این آدرس بصورت رجیستری قابل خواندن هستند – با دستور ۲۰) وضعیت مقایسه کنندههای ورودی ادامه وضعیت مقایسه کنندههای ورودی
40220 (0219) 40221 (0220) 40222 (0221) 40223 (0222) 40224 (0223) 40225 (0223)	Number Sensor         Status output         Status input         Status Comparator        Status Comparator         Status	Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned	R R R R R R	تعداد سنسورهای ترموکوپل وضعیت ورودی/خروجی دیجیتال و مقایسه کنندهها وضعیت خروجیهای دیجیتال ۲۰ تا ۱۵(خروجیها در این آدرس بصورت رجیستری قابل خواندن میباشند – با دستور ۲۰) وضعیت مقایسه کنندههای درودی ادامه وضعیت مقایسه کنندههای ورودی وضعیت مقایسه کنندههای سفارشی بایت پایین: مقایسه کنندههای نوع Float
40220 (0219) 40221 (0220) 40222 (0221) 40223 (0222) 40224 (0223) 40225 (0224)	Number Sensor         Status output         Status input         Status Comparator        Status Comparator         Status CompareFloat	Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int	R R R R R R	تعداد سنسورهای ترموکوپل وضعیت ورودی/خروجی دیجیتال و مقایسه کنندهها وضعیت خروجیهای دیجیتال ۲۰ تا ۱۵(خروجیها در این آدرس بصورت رجیستری قابل خواندن میباشند – با دستور ۲۰) وضعیت ورودیهای دیجیتال ۲۰ تا ۱۵(ورودیها در این آدرس بصورت رجیستری قابل خواندن هستند – با دستور ۳۰) وضعیت مقایسه کنندههای ورودی ادامه وضعیت مقایسه کنندههای ورودی بایت پایین: مقایسه کنندههای نوع Float بایت بالا: مقایسه کنندههای نوع Word
40220 (0219) 40221 (0220) 40222 (0221) 40223 (0222) 40224 (0223) 40225 (0224) 40225 (0224) 40225 (0225)	Number Sensor         Status output         Status input         Status Comparator        Status Comparator         Status CompareFloat         Status Rising input (toggel)	Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int	R R R R R R R	تعداد سنسورهای ترموکوپل وضعیت ورودی/خروجی دیجیتال و مقایسه کنندهها وضعیت خروجیهای دیجیتال ۲ تا ۱۵(خروجیها در این آدرس بصورت رجیستری قابل خواندن میباشند – با دستور ۲۰) وضعیت ورودیهای دیجیتال ۲ تا ۱۵(ورودیها در این آدرس بصورت رجیستری قابل خواندن هستند – با دستور ۳۰) وضعیت مقایسه کنندههای ورودی ادامه وضعیت مقایسه کنندههای ورودی وضعیت مقایسه کنندههای ورودی بایت پایین: مقایسه کنندههای نوع Float بایت بالا: مقایسه کنندههای نوع Word بایت بالا: مقایسه کنندههای نوع Word وضعیت لبه بالا رونده ورودیهای دیجیتال ۲ تا ۱۵(ورودیها در این آادرس بصورت رجیستری قابل خواندن هستند – با دستور ۲۳)
40220 (0219) 40221 (0220) 40222 (0221) 40223 (0222) 40224 (0223) 40225 (0224) 40225 (0224) 40225 (0225) 40227 (0226)	Number Sensor         Status output         Status input         Status Comparator        Status         Comparator         Status Rising input (toggel)         Status Falling input (toggel)	Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int	R R R R R R R R	تعداد سنسورهای ترموکوپل وضعیت ورودی/خروجی دیجیتال و مقایسه کنندهها وضعیت خروجیهای دیجیتال ۲ تا ۱۵(خروجیها در این آدرس بصورت رجیستری قابل خواندن میباشند – با دستور ۲۰) وضعیت مقایسه کنندههای ورودی ادامه وضعیت مقایسه کنندههای ورودی ادامه وضعیت مقایسه کنندههای ورودی وضعیت مقایسه کنندههای ورودی بایت پایین: مقایسه کنندههای نوع Float بایت بالا: مقایسه کنندههای نوع Word بایت بالا: مقایسه کنندههای نوع Word وضعیت لبه بالا رونده ورودیهای دیجیتال ۲ تا ۱۵(ورودیها در این آادرس بصورت رجیستری قابل خواندن هستند – با دستور ۲۳) وضعیت لبه پایین رونده ورودیهای دیجیتال ۲ تا ۱۵(ورودیها در این آادرس بصورت رجیستری قابل خواندن هستند – با دستور ۲۰)
40220 (0219) 40221 (0220) 40222 (0221) 40223 (0222) 40224 (0223) 40225 (0224) 40226 (0225) 40226 (0225) 40227 (0226)	Number Sensor Status output Status input Status Comparator Status CompareFloat Status Rising input (toggel) Status Falling input (toggel)	Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int	R R R R R R R R	تعداد سنسورهای ترموکوپل وضعیت ورودی/خروجی دیجیتال و مقایسه کنندهها وضعیت خروجیهای دیجیتال ۲ تا ۱۵(خروجیها در این آدرس بصورت رجیستری قابل خواندن میباشند – با دستور ۲۰) وضعیت مقایسه کنندههای درودی وضعیت مقایسه کنندههای ورودی ادامه وضعیت مقایسه کنندههای ورودی ادامه وضعیت مقایسه کنندههای ورودی بایت پاین مقایسه کنندههای نوع Float بایت پاین مقایسه کنندههای نوع Float بایت بالا: مقایسه کنندههای نوع Word بایت بالا: مقایسه کنندههای دیجیتال ۲ تا ۱۵(ورودیها در این آادرس بصورت رجیستری قابل خواندن هستند – با دستور ۲۳) دستور ۲۳)
40220 (0219) 40221 (0220) 40222 (0221) 40223 (0222) 40224 (0223) 40225 (0224) 40225 (0224) 40225 (0224) 40225 (0225) 40227 (0226) 40227 (0226)	Number Sensor         Status output         Status input         Status Comparator        Status Comparator         Status CompareFloat         Status Rising input (toggel)         Status Falling input (toggel)         Defult output	Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int	R R R R R R R R R	تعداد سنسورهای ترموکوپل وضعیت ورودی/خروجی دیجیتال و مقایسه کنندهها وضعیت خروجیهای دیجیتال ۲ تا ۱۵(خروجیها در این آدرس بصورت رجیستری قابل خواندن میباشند – با دستور ۲۳) وضعیت مقایسه کنندههای درودی وضعیت مقایسه کنندههای ورودی ادامه وضعیت مقایسه کنندههای ورودی ادامه وضعیت مقایسه کنندههای ورودی بایت پایین: مقایسه کنندههای نوع Float وضعیت لبه بالا رونده ورودیهای نوع Word بایت بالا: مقایسه کنندههای نوع Word وضعیت لبه بالا رونده ورودیهای دیجیتال ۲ تا ۱۵(ورودیها در این آادرس بصورت رجیستری قابل خواندن هستند – با دستور ۲۳) وضعیت لبه پایین رونده ورودیهای دیجیتال ۲ تا ۱۵(ورودیها در این آادرس بصورت رجیستری قابل خواندن هستند – با دستور ۲۳) مقدار پیش فرض خروجیهای دیجیتال ۲ تا ۱۵(این آدرس بصورت رجیستری قابل خواندن هستند – با
40220 (0219) 40221 (0220) 40222 (0221) 40223 (0222) 40224 (0223) 40225 (0224) 40225 (0224) 40225 (0224) 40225 (0224) 40222 (0225) 40227 (0226) 40223 (0230) 40232 (0231)	Number Sensor         Status output         Status input         Status Comparator        Status Comparator         Status Rising input (toggel)         Status Falling input (toggel)         Defult output         Direct/Reverse	Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int	R R R R R R R R R R-W R-W	تعداد سنسورهای ترموکوپل وضعیت ورودی/خروجی دیجیتال و مقایسه کنندهها وضعیت خروجیهای دیجیتال ۲ تا ۱۵(خروجیها در این آدرس بصورت رجیستری قابل خواندن میباشند – با دستور ۲۳) وضعیت مقایسه کنندههای دیجیتال ۲ تا ۱۵(ورودیها در این آدرس بصورت رجیستری قابل خواندن هستند – با دستور ۳۰) وضعیت مقایسه کنندههای ورودی ادامه وضعیت مقایسه کنندههای ورودی ادامه وضعیت مقایسه کنندههای ورودی وضعیت میایسه کنندههای نوع Float بایت پایین: مقایسه کنندههای نوع Float بایت پاین: مقایسه کنندههای نوع Word وضعیت لبه بالا رونده ورودیهای دیجیتال ۲ تا ۱۵(ورودیها در این آادرس بصورت رجیستری قابل خواندن هستند – با دستور ۲۳) وضعیت لبه پایین رونده ورودیهای دیجیتال ۲ تا ۱۵(ورودیها در این آادرس بصورت رجیستری قابل خواندن هستند – با دستور ۳۰) مقدار پیش فرض خروجیهای دیجیتال ۲ تا ۱۵(این آدرس بصورت رجیستری قابل خواندن هستند – با ۳۰ و ۶۰)
40220 (0219) 40221 (0220) 40222 (0221) 40223 (0222) 40224 (0223) 40225 (0224) 40225 (0224) 40226 (0225) 40227 (0226) 40227 (0226) 40231 (0230) 40232 (0231) 40233 (0232)	Number Sensor         Status output         Status input         Status Comparator        Status Comparator         Status Rising input (toggel)         Status Falling input (toggel)         Defult output         Direct/Reverse         Control Output	Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int	R R R R R R R R R R-W R-W R-W	تعداد سنسورهای ترموکوپل وضعیت ورودی/خروجی دیجیتال و مقایسه کنندهها وضعیت خروجیهای دیجیتال ۲ تا ۱۵(خروجیها در این آدرس بصورت رجیستری قابل خواندن میباشند – با دستور ۳۰) وضعیت مقایسه کنندههای دیجیتال ۲ تا ۱۵(ورودیها در این آدرس بصورت رجیستری قابل خواندن میباشند – با دستور ۳۰) وضعیت مقایسه کنندههای ورودی ادامه وضعیت مقایسه کنندههای ورودی وضعیت مقایسه کنندههای نوع ۲۵م بایت پایین: مقایسه کنندههای نوع Floa بایت بالا: مقایسه کنندههای نوع Floa بایت بالا: مقایسه کنندههای نوع Word وضعیت لبه بالا رونده ورودیهای دیجیتال ۲ تا ۱۵(ورودیها در این آادرس بصورت رجیستری قابل خواندن هستند – با دستور ۳۳) وضعیت لبه پایین رونده ورودیهای دیجیتال ۲ تا ۱۵(ورودیها در این آادرس بصورت رجیستری قابل خواندن هستند – با دستور ۳۳) مقدار پیش فرض خروجیهای دیجیتال ۲ تا ۱۵(این آدرس بصورت رجیستری قابل خواندن هستند – با ۳۰ و ۶۰) مقدار پیش فرض خروجیهای دیجیتال ۲ تا ۱۵(این آدرس بصورت رجیستری قابل خواندن و نوشتن میباشند – با دستور ۱۳۰ و ۶۰)
40220 (0219) 40221 (0220) 40222 (0221) 40223 (0222) 40224 (0223) 40225 (0224) 40226 (0225) 40227 (0226) 40227 (0226) 40227 (0226) 40231 (0230) 40232 (0231) 40233 (0232) 40241 (0240)	Number Sensor         Status output         Status input         Status Comparator        Status Comparedro         Status Rising input (toggel)         Status Falling input (toggel)         Defult output         Direct/Reverse         Control Output         Filter	Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int	R R R R R R R R R R-W R-W R-W	تعداد سنسورهای ترموکوپل وضعیت فرودی / فروجی دیجیتال و مقایسه کننده ها وضعیت خروجی های دیجیتال ۲ تا ۱۵(فرودی ها در این آدرس بصورت رجیستری قابل خواندن میباشند – با دستور ۳۰) وضعیت مقایسه کننده های ورودی وضعیت مقایسه کننده های ورودی ادامه وضعیت مقایسه کننده های ورودی ادامه وضعیت مقایسه کننده های ورودی ادامه وضعیت مقایسه کننده های ورودی وضعیت مقایسه کننده های نوع Son بایت بالا: مقایسه کننده های نوع Son بایت بالا: مقایسه کننده های نوع Son بایت بالا: مقایسه کننده های نوع Son مقدار پیش فرض خروجی های دیجیتال ۲ تا ۱۵(ورودی ها در این آادرس بصورت رجیستری قابل خواندن هستند – با دستور ۳۰) مقدار پیش فرض خروجی های دیجیتال ۲ تا ۱۵(ورودی ها در این آادرس بصورت رجیستری قابل خواندن هستند – با دستور ۳۰) مقدار پیش فرض خروجی های دیجیتال ۲ تا ۱۵(ورودی ها در این آادرس بصورت رجیستری قابل خواندن هستند – با مقدار پیش فرض خروجی های دیجیتال ۲ تا ۱۵(ویودی ها در این آادرس بصورت رجیستری قابل خواندن هستند – با مقدار پیش فرض خروجی های دیجیتال ۲ تا ۱۵(این آدرس بصورت رجیستری قابل خواندن هستند – با بایند – با دستور ۳۰) مقدار پیش فرض خروجی های دیجیتال ۲ تا ۱۵(این آدرس بصورت رجیستری قابل خواندن و نوشتن می مقدار پیش فرض خروجی های دیجیتال ۲ تا ۱۵(این آدرس بصورت رجیستری قابل خواندن و نوشتن می باشند – با دستور ۳۰ و ۶۰)
40220 (0219) 40221 (0220) 40222 (0221) 40223 (0222) 40224 (0223) 40225 (0224) 40225 (0224) 40225 (0224) 40225 (0224) 40227 (0226) 40227 (0226) 40231 (0230) 40232 (0231) 40233 (0232)	Number Sensor         Status output         Status input         Status Comparator        Status Compared         Status Rising input (toggel)         Status Falling input (toggel)         Defult output         Direct/Reverse         Control Output         Filter	Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int	R R R R R R R R R R-W R-W R-W R-W	تعداد سنسورهای ترموکوپل وضعیت ورودی/خروجی دیجیتال و مقایسه کنندهها وضعیت خروجیهای دیجیتال ۲ تا ۱۵(خروجیها در این آدرس بصورت رجیستری قابل خواندن میباشند – با دستور ۲۳) وضعیت مقایسه کنندههای ورودی اوضعیت مقایسه کنندههای ورودی ادامه وضعیت مقایسه کنندههای ورودی ادامه وضعیت مقایسه کنندههای سفارشی بایت پایین مقایسه کنندههای سفارشی بایت پایین مقایسه کنندههای نوع Floa وضعیت لبه بالا رونده ورودیهای دیجیتال ۲ تا ۱۵(ورودیها در این آادرس بصورت رجیستری قابل خواندن هستند – با دستور ۲۳) دستور ۳۳) مقدار پیش فرض خروجیهای دیجیتال ۲ تا ۱۵(ورودیها در این آادرس بصورت رجیستری قابل خواندن هستند – با دستور ۳۳) مقدار پیش فرض خروجیهای دیجیتال ۲ تا ۱۵(ورودیها در این آادرس بصورت رجیستری قابل خواندن هستند – با دستور ۳۳) مقدار پیش فرض خروجیهای دیجیتال ۲ تا ۱۵(ورودیها در این آادرس بصورت رجیستری قابل خواندن هستند – با دستور ۳۳) مقدار پیش فرض خروجیهای دیجیتال ۲ تا ۱۵(این آدرس بصورت رجیستری قابل خواندن و نوشتن میباشند – با دستور ۳۳) مقدار پیش فرض خروجیهای دیجیتال ۲ تا ۱۵(این آدرس بصورت رجیستری قابل خواندن و نوشتن می باشند – با دستور ۳۰ و ۶)
40220 (0219) 40221 (0220) 40222 (0221) 40223 (0222) 40224 (0223) 40225 (0224) 40226 (0225) 40226 (0225) 40227 (0226) 40232 (0231) 40232 (0231) 40232 (0231) 40232 (0232) 40241 (0240) 40242 (0241)	Number Sensor         Status output         Status input         Status Comparator        Status Comparator         Status Rising input (toggel)         Status Falling input (toggel)         Defult output         Direct/Reverse         Control Output         Filter         Time out	Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Int Unsigned Int Int Unsigned Int	R R R R R R R R R-W R-W R-W R-W	تعداد سنسورهای ترموکوپل وضعیت فرودی/فروجی دیجیتال و مقایسه کنندهها وضعیت خروجیهای دیجیتال ۲۰ ۵۱(فرودیها در این آدرس بصورت رجیستری قابل خواندن میباشند – با دستور ۲۰) وضعیت مقایسه کنندههای ورودی اوضعیت مقایسه کنندههای ورودی ادامه وضعیت مقایسه کنندههای ورودی ادامه وضعیت مقایسه کنندههای ورودی وضعیت مقایسه کنندههای نوع Floa وضعیت مقایسه کنندههای نوع Floa بایت پالا: مقایسه کنندههای نوع Floa بایت پالا: مقایسه کنندههای نوع Floa بایت پالا: مقایسه کنندههای نوع Floa وضعیت لبه پالا رونده ورودیهای دیجیتال ۲۰ ۵۱ (ورودیها در این آادرس بصورت رجیستری قابل خواندن هستند – با دستور ۲۰) وضعیت لبه پایین رونده ورودیهای دیجیتال ۲۰ ۵۱ (ورودیها در این آادرس بصورت رجیستری قابل خواندن هستند – با دستور ۲۰) مقدار پیش فرض خروجیهای دیجیتال ۲۰ ۵۱ (ورودیها در این آادرس بصورت رجیستری قابل خواندن هستند – با دستور ۲۰) مقدار پیش فرض خروجیهای دیجیتال ۲۰ ۵۱ (این آدرس بصورت رجیستری قابل خواندن و نوشتن میباشند – با دستور ۲۰) وضعیت لبه پایین رونده ورودیهای دیجیتال ۲۰ ۵۱ (این آدرس بصورت رجیستری قابل خواندن و نوشتن میباشند – با دستور ۲۰) وضعیت ایم دیجیتال خورجیهای دیجیتال ۲۰ ۵۱ (ین آدرس بصورت رجیستری قابل خواندن و نوشتن میباشند – با دستور ۲۰) ورمان خروجیهای دیجیتال خورجیهای دیجیتال ۲۰ ۵۱ (ین آدرس بصورت رجیستری قابل خواندن و نوشتن میباشند – با پایشند – با دستور ۲۰ و ۲۰) پارامتر های مربوط به از تباط سریال
40220 (0219) 40221 (0220) 40222 (0221) 40223 (0222) 40224 (0223) 40225 (0224) 40226 (0225) 40226 (0225) 40227 (0226) 40227 (0226) 40231 (0230) 40232 (0231) 40232 (0231) 40232 (0242) 40241 (0242)	Number Sensor         Status output         Status input         Status Comparator        Status CompareToat         Status Rising input (toggel)         Status Falling input (toggel)         Defult output         Direct/Reverse         Control Output         Filter         Time out         Request Time	Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Int Int Int Int Int Int Int Int Int	R R R R R R R R R-W R-W R-W R-W R-W	تعداد سنسورهای ترموکوپل وضعیت خروجیهای دیجیتال د تا ۵۱(خروجیها در این آدرس بصورت رجیستری قابل خواندن میباشند – با دستور ۳۰) وضعیت مقایسه کنندمهای دیجیتال ۲ تا ۵۱(خروجیها در این آدرس بصورت رجیستری قابل خواندن میباشند – با دستور ۳۰) وضعیت مقایسه کنندمهای ورودی ادامه وضعیت مقایسه کنندمهای ورودی ادامه وضعیت مقایسه کنندمهای ورودی بایت بایین مقایسه کنندمهای نوع ۲۰۵۲ بایت بایین مقایسه کنندمهای نوع ۲۰۵۲ بایت بالا: مقایسه کنندمهای نوع ۲۰۵۲ بایت بالا: مقایسه کنندمهای نوع ۲۰۰۲ دستور ۲۰) مقدار پیش فرض خروجیهای دیجیتال ۲ تا ۵۱(ورودیها در این آادرس بصورت رجیستری قابل خواندن هستند – با دستور ۲۰) مقدار پیش فرض خروجیهای دیجیتال ۲ تا ۵۱(ورودیها در این آادرس بصورت رجیستری قابل خواندن هستند – با دستور ۲۰) مقدار پیش فرض خروجیهای دیجیتال ۲ تا ۵۱(این آدرس بصورت رجیستری قابل خواندن و نوشتن میباشند – با مقدار پیش فرض خروجیهای دیجیتال ۲ تا ۵۱(این آدرس بصورت رجیستری قابل خواندن و نوشتن میباشند – با وضعیت تابه این رونده ورودیهای دیجیتال ۲ تا ۵۱(این آدرس بصورت رجیستری قابل خواندن و نوشتن میباشند – با مقدار پیش فرض خروجیهای دیجیتال ۲ تا ۵۱(این آدرس بصورت رجیستری قابل خواندن و نوشتن میباشند – با و فرمان خروجیهای دیجیتال (خروجیهای دیجیتال ۲ تا ۵۱(این آدرس بصورت رجیستری قابل خواندن و نوشتن میباشند – با و فرمان خروجیهای دیجیتال (خروجیهای دیجیتال (این آدرس بصورت رجیستری قابل خواندن و نوشتن میباشند – با دستور ۲۰ و زمان انتظار برای دریافت پاسخ از ماژول علاقی و مان خروجیهای دریافت پاسخ از ماژول میهرا
40220 (0219) 40221 (0220) 40222 (0221) 40223 (0222) 40224 (0223) 40225 (0224) 40226 (0225) 40227 (0226) 40227 (0226) 40227 (0226) 40231 (0230) 40232 (0231) 40232 (0231) 40232 (0232) 40242 (0241) 40242 (0241) 40243 (0242) 40245 (0244) 40245	Number Sensor         Status output         Status input         Status Comparator        Status Comparedro         Status Comparator         Status Comparedro         Status Comparedro         Status Rising input (toggel)         Status Falling input (toggel)         Defult output         Direct/Reverse         Control Output         Filter         Time out         Request Time         Timer Default	Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int	R R R R R R R R R R-W R-W R-W R-W R-W	تعداد سنسورهای ترموکوپل وضعیت خروجیهای دیجیتال ۲ تا ۵۱(خروجیها در این آدرس بصورت رجیستری قابل خواندن میباشند – با دستور ۲۳) وضعیت مقایسه کنندمهای درودی وضعیت مقایسه کنندمهای ورودی ادامه وضعیت مقایسه کنندمهای ورودی ادامه وضعیت مقایسه کنندمهای سوردی ادامه وضعیت مقایسه کنندمهای سوردی ادامه وضعیت مقایسه کنندمهای سوردی ایت باین مقایسه کنندمهای سوردی بایت باین مقایسه کنندمهای سوردی بایت باین مقایسه کنندمهای نوع Fold بایت باین مقایسه کنندمهای نوع Word بایت باین مقایسه کنندمهای نوع Word مقدار پیش فرض خروجیهای دیجیتال ۲ تا ۵۱(ورودیها در این آادرس بصورت رجیستری قابل خواندن هستند – با دستور ۲۰) دستور ۲۰) مقدار پیش فرض خروجیهای دیجیتال ۲ تا ۵۱(ورودیها در این آادرس بصورت رجیستری قابل خواندن هستند – با دستور ۲۰) دستور ۲۰) مقدار پیش فرض خروجیهای دیجیتال ۲ تا ۵۱(ین آدرس بصورت رجیستری قابل خواندن و نوشتن میباشند – با دستور ۲۰) فرمان خروجیهای دیجیتال (خروجیهای دیجیتال ۲ تا ۵۱(ین آدرس بصورت رجیستری قابل خواندن و نوشتن می باشند – با دستور ۳۰ و ۲۰) فرمان خروجیهای دیجیتال (این آدرس بصورت رجیستری قابل خواندن و نوشتن میباشند – با دستور باشند – با دستور ۳۰ و ۲۰) فرمان نزوجیهای دیجیتال (این آدرس بصورت رجیستری قابل خواندن و نوشتن میباشند – با دستور میباز مودی دیجیتال (این آدرس بصورت رجیستری قابل خواندن و نوشتن میباشند – با دستور میباز در وجیهای دیجیتال (این آدرس بصورت رجیستری قابل خواندن و نوشتن میباشند – با دستور میباز در وردی دیجیتال (مران خروجیها در این آدرس بصورت رجیستری قابل خواندن و نوشتن میباشند – با دستور ۳۰ و و ۲۰) فرمان نزوده وردی دیجیتال (این آدرس بصورت رجیستری قابل خواندن و نوشتن میباشند – با دستور ۳۰ و و ۲۰) و فرمان نزوده وران خروجیها در این آدرس بصورت رجیستری قابل خواندن و نوشتن میباشند – با دستور ۳۰ و و نوشتن می- ماندار بیش فرض خروجیهای در این آدرس بصورت رجیستری قابل خواندن و نوشتن میباشند – با دستور ۳۰ و و مین مان میباز مازول ماند از مازول ماند از ماز مان اینظار برای دریافت پاسخ از مازول ماند
40220 (0219) 40221 (0220) 40222 (0221) 40223 (0222) 40224 (0223) 40225 (0224) 40226 (0225) 40227 (0226) 40227 (0226) 40227 (0226) 40231 (0230) 40232 (0231) 40232 (0231) 40233 (0232) 40241 (0240) 40242 (0244) 40245	Number Sensor         Status output         Status input         Status Comparator        Status CompareFloat         Status Rising input (toggel)         Status Falling input (toggel)         Defult output         Direct/Reverse         Control Output         Filter         Time out         Request Time         Timer Default	Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int Unsigned Int	R         R         R         R         R         R         R         R         R         R         R         R         R         R-W         R-W	تعداد سنسورهای ترموکوپل وضعیت ورودی/خروجی دیجیتال و مقایسه کنندمها وضعیت خروجیهای دیجیتال ۲۰ تا ۱۵(فررودیها در این آدرس بصورت رجیستری قابل خواندن میباشند – با دستور ۲۳) وضعیت مرودیهای دیجیتال ۲۰ تا ۱۵(فررودیها در این آدرس بصورت رجیستری قابل خواندن هستند – با دستور ۲۳) وضعیت مقایسه کنندمهای ورودی ادامه وضعیت مقایسه کنندمهای ورودی ادامه وضعیت مقایسه کنندمهای ورودی وضعیت مقایسه کنندمهای نوع Float بایت بالا: مقایسه کنندمهای نوع Float بایت بالا: مقایسه کنندمهای نوع Float بایت بالا: مقایسه کنندمهای نوع Word وضعیت لبه بایین رونده ورودیهای دیجیتال ۲۰ تا ۱۵(ورودیها در این آادرس بصورت رجیستری قابل خواندن هستند – با دستور ۲۳) مقدار پیش فرض خروجیهای دیجیتال ۲۰ تا ۱۵(ورودیها در این آادرس بصورت رجیستری قابل خواندن هستند – با دستور ۲۳) مقدار پیش فرض خروجیهای دیجیتال ۲۰ تا ۱۵(ورودیها در این آادرس بصورت رجیستری قابل خواندن هستند – با دستور ۲۰) وضعیت لبه بایین رونده ورودیهای دیجیتال ۲۰ تا ۱۵(ورودیها در این آادرس بصورت رجیستری قابل خواندن هستند – با دستور ۲۰) وضعیت ایم میبوط به روحیهای دیجیتال ۲۰ تا آدرس بصورت رجیستری قابل خواندن و نوشتن میباشند – با دستور برمان خروجیهای دیجیتال (نور خیرهی دیجیتال ۲۰ تا ۱۵(ورودی مورت رجیستری قابل خواندن و نوشتن می باشند – با باشند – با دستور ۳۰ و ۶۶) فرمان خروجیهای دیجیتال (خروجیها در این آدرس بصورت رجیستری قابل خواندن و نوشتن می باشند – با دستور موران خروجیهای دیجیتال (خروجیها در این آدرس بصورت رجیستری قابل خواندن و نوشتن می باشند – با دستور وزمان نروودی دیجیتال بارامترهای مربوط به از ماژول مولدا زمان انتظار برای دریافت پاسخ از ماژول Slave

# TIKA Engineering Co. (LTD)

شرکت مهندسی تیــــکا

40247 (0246)	Baud Rate	Unsigned Int	R-W	جهت ذخيره نرخ ارسال در ارتباط سريال پورت اول <u>Value 1 2 3 4 5 6</u> <u>Baud 2400b/s 4800b/s 9600b/s 19200b/s 38400b/s 57600b/s</u>
40248 (0247)	Parity	Unsigned Int	R-W	پريتى پورت سريال اول Byte high Parity Default – 0 None 1 Even 2 Odd
40249 (0248)	INSTRUCTION	Unsigned Int	R-W	<b>رجیستر دستورالعمل</b> با مقدار دادن به این رجیستر فرمانهارا برای دستگاه صادر میکنیم. مقادیر معتبر برای این دستگاه در بخش چهارم قسمت دستورات آورده شده است.
40253 (0252)	Baud Rate	Unsigned Int	R-W	جهت ذخيره نرخ ارسال در ارتباط سريال پورت دوم Value 1 2 3 4 5 6 Baud 2400b/s 4800b/s 9600b/s 19200b/s 38400b/s 57600b/s Rate 2400b/s 4800b/s 9600b/s 19200b/s 38400b/s 57600b/s
40254 (0253)	Parity	Unsigned Int	R-W	پريتى پورت سريال دوم Byte high Parity Default – 0 None 1 Even 2 Odd
40255	Type Read Data	Unsigned	R-W	نوع بارمترهای دریافتی از ماثول توسعه
(0254)	- ) <del>-</del>	Int		ی پر در کار دادی در دری در پارامترهای تنظیمی سنسورهای دمای SMT160
40251 (0250)	Value Cut Sensor	Int	R-W	مقداری که در صورت خرابی سنسور خوانده میشود
40265	T. TUD	Unsigned	D.W.	پارامترهای تنظیمی ترموکوپل ایندا به مرحک
(0264) 40266	Selector CH for	Int Unsigned	R-W	انتحاب نوع ترمو فوپل ۱۰۰۰ - ۱۰۰ - ۲۰۰۰ - ۲۰۰۰ - ۲۰۰۰ - ۲۰۰۰ - ۲۰۰۰ - ۲۰۰۰ - ۲۰۰۰ - ۲۰۰۰ - ۲۰۰۰ - ۲۰۰۰ - ۲۰۰۰ - ۲۰۰۰ - ۲۰۰۰ - ۲۰۰۰ -
(0265) 40267	Cal. THR Select Temp for	Int Unsigned	R-W	التحاب قابل فرمو فولول برای فالیبراسیون ۱۳۰۱ - دار ۳۰۰ کار از میلاد در کلار از ۲۰
(0266) 40268	Cal. THR Offset Tem THR 1	Int Signed Int	R-W	التعاب تمای ترمو توین برای مرحله دوم الایبراسیون آفست دمای ترمه کورا کانال ۱ نا مانما ۱
(0267) 40269	Offset Tem THR 2	Signed Int	R-W	، حسب عنای ترمو توپی عال ۲ از مارون ۲ آفست دمای ترمو کوپل کانال ۲ از ماژها
(0268) 40270 (02(0)	Offset Tem THR 3	Signed Int	R-W	آفست دمای ترموکویل کانال ۳ از ماژول ۱ آفست دمای ترموکویل کانال ۳ از ماژول ۱
(0269) 40271 (0270)	Offset Tem THR 4	Signed Int	R-W	آفست دمای ترموکویل کانال ۴ از ماژول ۱
40272	Offset Tem THR 5	Signed Int	R-W	آفست دمای ترموکویل کانال ۱ از ماژول ۲
40273	Offset Tem THR 6	Signed Int	R-W	۔ آفست دمای ترموکوپل کانال ۲ از ماژول ۲
40274 (0273)	Offset Tem THR 7	Signed Int	R-W	آفست دمای ترموکوپل کانال ۳ از ماژول ۲
40275 (0274)	Offset Tem THR 8	Signed Int	R-W	آفست دمای ترموکوپل کانال ۴ از ماژول ۲
40276 (0275)	Value Cut Sensor	Int	R-W	مقداری که در صورت خرابی یا قطع بودن سنسور خوانده میشود
				وضعیت ورودی های دیجیتال
40277 (0276)	Status Rising input (toggel)	Unsigned Int	R-W	وضعیت لبه بالا رونده ورودی های دیجیتال. این رجیستر به صورت ماند کار است و با هر لبه بالا رونده Set می شود. برای تشخیص لبه بعدی باید بیت Set شده را Reset نمایید.
40278 (0277)	Status Falling input (toggel)	Unsigned Int	R-W	وضعیت لبه پایین رونده ورودیهای دیجیتال. این رجیستر به صورت ماندگار است و با هر لبه پایین رونده Set میشود. برای تشخیص لبه بعدی باید بیت Set شده را Reset نمایید. سناسه به محکول سویک
40280	Start Min&Max	Unsigned	R-W	تنظیمات Min (Min و Min ا آدید. شده دان محاسبه مقدار حداقا ام حداکث
(0279) 40281 (0200)	End Min&Max	Int Unsigned	R-W	، کارش شروع برای به حسب مصار حداق و حد بر آد. س بابان دای محاسبه مقدار جداقا , و حداکث
(0280)		Int		تنظیمات فرمان خروجی های دیجیتال
40282 (0281)	Relay Selector	Unsigned Int	R-W	انتخابگر فرمان رله ۱
40283 (0282)	Relay Selector	Unsigned Int	R-W	انتخاب گر فرمان رله ۲
40284 (0283)	Relay Selector	Unsigned Int	R-W	انتخابگر فرمان رله ۳
40285 (0284)	Relay Selector	Unsigned Int	R-W	انتخابگر فرمان رله ۴
40286 (0285)	Relay Selector	Unsigned Int	R-W	انتخابگر فرمان رله ۱

40287 (0286)	Relay Selector	Unsigned Int	R-W	انتخابگر فرمان رله ۲
40288 (0287)	Relay Selector	Unsigned Int	R-W	انتخابگر فرمان رله ۳
40289 (0288)	Relay Selector	Unsigned Int	R-W	انتخابگر فرمان رله ۴
40290 (0289)	Relay Selector	Unsigned Int	R-W	انتخابگر فرمان رله ۱
40291 (0290)	Relay Selector	Unsigned Int	R-W	انتخابگر فرمان رله ۲
40292 (0291)	Relay Selector	Unsigned Int	R-W	انتخابگر فرمان رله ۳
40293 (0292)	Relay Selector	Unsigned Int	R-W	انتخابگر فرمان رله ۴
40294 (0293)	Relay Selector	Unsigned Int	R-W	انتخابگر فرمان رله ۱
40295 (0294)	Relay Selector	Unsigned Int	R-W	انتخابگر فرمان رله ۲
40296 (0295)	Relay Selector	Unsigned	R-W	انتخابگر فرمان رله ۳
40297 (0296)	Relay Selector	Unsigned	R-W	انتخابگر فرمان رله ۴
(*=**)			1	تنظيمات مقايسه كنندههاى عمومى
40397 (0396)	Set High-Word	Unsigned Int[22]	R-W	محدوده عملکرد بالای مقایسه کننده از نوع int
40421 (0420)	Set Low-Word	Unsigned Int[22]	R-W	محدوده عملکرد پایین مقایسه کننده از نوع int
40446 (0445)	Select Ch for Calibration Analog In	Unsigned Int	R-W	انتخاب كانال ورودى أنالوگ براى كاليبراسيون
40447 (0446)	Max In	Float	R-W	حد بالا ورودیهای آنالوگ کانال ۱ ماژول ۱
40449 (0448)	Max In	Float	R-W	حد بالا ورودی های آنالوگ کانال ۲ ماژول ۱
40451 (0450)	Max In	Float	R-W	حد بالا ورودی های آنالوگ کانال ۳ ماژول ۱
40453 (0452)	Max In	Float	R-W	حد بالا ورودی های آنالوگ کانال ۴ ماژول ۱
40455 (0454)	Max In	Float	R-W	حد بالا ورودی های آنالوگ کانال ۱ ماژول ۲
40457 (0456)	Max In	Float	R-W	حد بالا ورودیهای آنالوگ کانال ۲ ماژول ۲
40459 (0458)	Max In	Float	R-W	حد بالا ورودی های آنالوگ کانال ۳ ماژول ۲
40461 (0460)	Max In	Float	R-W	حد بالا ورودی های آنالوگ کانال ۴ ماژول ۲
40463 (0462)	Min In	Float	R-W	حد پایین ورودی های آنالوگ کانال ۱ ماژول ۱
40465 (0464)	Min In	Float	R-W	حد پایین ورودی های آنالوگ کانال ۲ ماژول ۱
40467 (0466)	Min In	Float	R-W	حد پایین ورودی های آنالوگ کانال ۳ ماژول ۱
40469 (0468)	Min In	Float	R-W	حد پایین ورودی های آنالوگ کانال ۴ ماژول ۱
40471 (0470)	Min In	Float	R-W	حد پایین ورودی های آنالوگ کانال ۱ ماژول ۲
40473 (0472)	Min In	Float	R-W	حد پایین ورودی های آنالوگ کانال ۲ ماژول ۲
40475 (0474)	Min In	Float	R-W	حد پایین ورودی های آنالوگ کانال ۳ ماژول ۲
40477 (0476)	Min In	Float	R-W	حد پایین ورودی های آنالوگ کانال ۴ ماژول ۲
40463 (0478)	Max Out	Float	R-W	حد بالا خروجی برای ورودی آنالوگ کانال ۱ ماژول ۱
40463 (0480)	Max Out	Float	R-W	حد بالا خروجی برای ورودی آنالوگ کانال ۲ ماژول ۱
40463 (0482)	Max Out	Float	R-W	حد بالا خروجی برای ورودی آنالوگ کانال ۳ ماژول ۱
40463 (0484)	Max Out	Float	R-W	حد بالا خروجی برای ورودی آنالوگ کانال ۴ ماژول ۱
40463 (0486)	Max Out	Float	R-W	حد بالا خروجی برای ورودی آنالوگ کانال ۱ ماژول ۲
40463 (0488)	Max Out	Float	R-W	حد بالا خروجی برای ورودی آنالوگ کانال ۲ ماژول ۲
40463 (0490)	Max Out	Float	R-W	حد بالا خروجی برای ورودی آنالوگ کانال ۳ ماژول ۲
40463 (0492)	Max Out	Float	R-W	حد بالا خروجی برای ورودی آنالوگ کانال ۴ ماژول ۲
40495 (0494)	Min Out	Float	R-W	حد پایین خروجی برای ورودی آنالوگ کانال ۱ ماژول ۱
40497 (0496)	Min Out	Float	R-W	حد پایین خروجی برای ورودی آنالوگ کانال ۲ ماژول ۱
40499 (0498)	Min Out	Float	R-W	حد پایین خروجی برای ورودی آنالوگ کانال ۳ ماژول ۱
40501 (0500)	Min Out	Float	R-W	حد پایین خروجی برای ورودی آنالوگ کانال ۴ ماژول ۱
40503 (0502)	Min Out	Float	R-W	حد پایین خروجی برای ورودی آنالوگ کانال ۱ ماژول ۲
40505 (0504)	Min Out	Float	R-W	حد پایین خروجی برای ورودی آنالوگ کانال ۲ ماژول ۲

Ver1.0

10505				
40507 (0506)	Min Out	Float	R-W	حد پایین خروجی برای ورودی آنالوگ کانال ۳ ماژول ۲
40509 (0508)	Min Out	Float	R-W	حد پایین خروجی برای ورودی آنالوگ کانال ۴ ماژول ۲
40511 (0510)	Type Input	Unsigned Int	R-W	نوع ورودی آنالوگ برای کانال ۱ ماژول ۱
40512 (0511)	Type Input	Unsigned Int	R-W	نوع ورودی آنالوگ برای کانال ۲ ماژول ۱
40513 (0512)	Type Input	Unsigned Int	R-W	نوع ورودی آنالوگ برای کانال ۳ ماژول ۱
40514 (0513)	Type Input	Unsigned Int	R-W	نوع ورودی آنالوگ برای کانال ۴ ماژول ۱
40515 (0514)	Type Input	Unsigned Int	R-W	نوع ورودی آنالوگ برای کانال ۱ ماژول ۲
40516 (0515)	Type Input	Unsigned Int	R-W	نوع ورودی آنالوگ برای کانال ۲ ماژول ۲
40517 (0516)	Type Input	Unsigned Int	R-W	نوع ورودی آنالوگ برای کانال ۳ ماژول ۲
40518 (0517)	Type Input	Unsigned Int	R-W	نوع ورودی آنالوگ برای کانال ۴ ماژول ۲
40519 (0518)	Set 1 ADC Calibration	Float	R-W	نقطه اول كاليبراسيون ورودى آنالوگ
40521 (0520)	Set 2 ADC Calibration	Float	R-W	نقطه دوم کالیبراسیون ورودی آنالوگ
(0020)	Cultorution			تنظيمات خروجى آنالوگ
40523 (0522)	Command Selecter Analog Out1	Unsigned Int	R-W	انتخاب گر فرمان خروجی آنالوگ کانال ۱
40524 (0523)	Command Selecter Analog Out2	Unsigned Int	R-W	انتخاب گر فرمان خروجی آنالوگ کانال ۲
40525 (0524)	Command Selecter Analog Out3	Unsigned Int	R-W	انتخاب گر فرمان خروجی آنالوگ کانال ۳
40526	Command Selecter Analog Out4	Unsigned	R-W	انتخاب گر فرمان خروجی آنالوگ کانال ۴
40527	Analog Out1	Unsigned	R-W	مقدار خروجی آنالوگ کانال ۱
40528	Analog Out2	Unsigned	R-W	مقدار خروجی آنالوگ کانال ۲
40529	Analog Out3	Unsigned	R-W	مقدار خروجی آناله گ کانال ۳
40530	Analog Out4	Unsigned	R-W	مقدار خروحی آناله گ کانال ۴
40531	Default Out1	Unsigned	R-W	مقدار پیش فاض خروجی آناله گاکانال ۱
40532	Default Out2	Unsigned	R-W	مقدار بیش فرض خروجی آناله گ کانال ۲ مقدار بیش فرض خروجی آناله گ کانال ۲
40533	Default Out3	Unsigned	R-W	مقدار بیش فاض خروجی آناله گاکانال ۳
<u>(0532)</u> 40534	Default Out4	Unsigned	R-W	ریب و و رز بی ر و و مقدار بیش فض خرمجہ آنالہ گ کاناا ۴
(0533) 40535	Type Analog Out1	Int Unsigned	R-W	اندار پیش ترتی کرتی این جو است. زمه خدمج آناله کی کانال ۱
(0534) 40536	Type Analog Out?	Int Unsigned	R-W	سوع سرو بی محول میں زمہ خدمہ آنالہ کا کانالہ کا
(0535) 40537	Type Analog Out2	Int Unsigned	R-W	يوج حروجي ، جوف خان - زيه خريجي آناليگر کانال ۳
(0536) 40538	Type Analog Out	Int Unsigned	R-W	نوع حروجي ادانو ت کان ا نده خدمه آنالگ کانال ۴
(0537) 40539	Max Out1	Int	D W	نوع مروجی ادانو ت کان ۲ جد الاحیث می آنال گی کانال ۱
(0538) 40541	Max Out?	Float	R-W	حد بالای خروجی اناتو کانان ا جد الاحد جد آنالا کانان ۲
(0540) 40543	Max Out2	Float	R-W	حد بالای خروجی اناتو کانان ۱ جد الاحد جد آنالا کانان ۳
(0542) 40545	Max Out3	Float	K-W	حد بالای حروجی انانو ت کانل ۱ 
(0544) 40547	Max Out4	Float	K-W	حد بالای حروجی انالو ۵ کانال ۲
(0546) 40549	Mix Outl	Float	K-W	حد پایین خروجی انالوک کانال ۱
(0548) 40551	Mix Out2	Float	R-W	حد پایین حروجی انالوک کانال ۲ است می آماد می کنار ۳
(0550)	Mix Out3	Float	R-W	حد پایین حروجی انالوک کانال ۲
(0552)	Mix Out4 Value1 for	Float	R-W	حد پایین خروجی انالوک کانال ۴
(0554)	Calibration Value2 for	Float	R-W	مقدار اول برای کالیبراسیون خروجی انالوگ
(0556)	Calibration	Float	R-W	مقداردوم برای کالیبراسیون خروجی انالوگ
(0558)	Selector CH	Unsigned	R-W	انتخاب كانال خروجي انالوگ براي كاليبراسيون
(0560)	Out1	Float	R-W	حد بالای ورودی مربوط به خروجی آنالوگ کانال ۱
(0562)	Out2	Float	R-W	حد بالای ورودی مربوط به خروجی آنالوگ کانال ۲
40565 (0564)	Iviax in for Analog Out3	Float	R-W	حد بالای ورودی مربوط به خروجی آنالوگ کانال ۳
40567 (0566)	Iviax in for Analog Out4	Float	R-W	حد بالای ورودی مربوط به خروجی آنالوگ کانال ۴
40569 (0568)	Min In for Analog Out1	Float	R-W	حد پایین ورودی مربوط به خروجی آنالوگ کانال ۱
40571 (0570)	Min In for Analog Out2	Float	R-W	حد پایین ورودی مربوط به خروجی آنالوگ کانال ۲
40573	Min In for Analog	Float	R-W	حد پایین ورودی مربوط به خروجی آنالوگ کانال ۳

15	 ممنحس	تى	ய
			_

			Out3	(0572)
حد پایین ورودی مربوط به خروجی آنالوگ کانال ۴	R-W	Float	Min In for Analog Out4	40575 (0574)
تنظیمات مقایسه کنندههای سفارشی				
انتخاب گر ورودی مقایسه کنندههای Float	R-W	Unsigned Int[8]	SelectorCompare	40577 (0576)
انتخاب گر ورودی مقایسه کنندههای Word	R-W	Unsigned Int[8]	SelectorCompare Word	40685 (0584)
مقدار دهی مستقیم ورودی مقایسه کنندههای سفارشی نوع Float (مقدار دادن از طریق پورت سریال)	R-W	Float[8]	ValueFloat	40693 (0592)
مقدار دهی مستقیم ورودی مقایسه کنندههای سفارشی نوع Word (مقدار دادن از طریق پورت سریال)	R-W	Unsigned Int[8]	ValueWord	40609 (0608)
حد بالای مقایسه کنندههای Float	R-W	Float[8]	SetHighFloatCmp	40617 (0616)
حد پایین مقایسه کنندههای Float	R-W	Float[8]	SetLowFloatCmp	40633 (0632)
حد بالای مقایسه کنندههای Word	R-W	Int[8]	SetHighWordCmp	40649 (0648)
حد پایین مقایسه کنندههای Word	R-W	Int[8]	SetLowWordCmp	40657 (0656)
تنظیمات پارامترهای متوسط گیری شده				
نقطه شروع برای متوسط گیری	R-W	Int[4]	Start Average[4]	40665 (0664)
نقطه اتمام برای متوسط گیری	R-W	Int[4]	End Average[4]	40669 (0668)

### ¥-¥- مختصری راجع به پروتکل Modbus

در این پروتکل از یک Bus دو سیمه روی پورت سریال استفاده می شود، در هر Bus یک Master و چندین Slave وجود دارد. روش تبادل

اطلاعات بصورت درخواست و پاسخ است که کدهای درخواست اصلی به شرح زیراست.

01	Read Coils
02	Read discrete InPuts
05	Write Single Coil
15	Write Multiple Coils

03	Read Holding Register
04	Read Input Register
06	Write Single Register
16	Write Multiple Register

مثال:





#### CRC

Slave Addreee: آدرس دستگاه

Function: كد درخواست كه از جدول فوق استفاده شده است.

Starting Address: آدرس شروع محل خواندن که مربوط به آدرس رجیسترهای داخلی دستگاه است، در اینجا آدرس 0014Hex : 0014Hex است.

0002Decimal : 0002Hex : تعداد رجیسترهای مورد نظر که در اینجا تعداد ۱ پارامتر با فرمت Float یعنی 2 رجیستر مدنظر است Number of Register Hi

CRC16: کد خطای CRC

در حالت پاسخ که دستگاه به PLC پاسخ میدهد Frame زیر به PLC ارسال می شود.

Slav Addre	e Fun	ction By	yte Count	Data موجود در آدرس Data	آدرس 0021	Data موجود در	CRC16 Hi	CRC16
Farme:	01	03	04					
		•			·			

Data

Byte Count: تعداد بایت های دیتای ارسالی است.

CRC

نکته: فاصله بین دو بایت نباید از 1.5 کاراکتر بیشتر و فاصله بین دو فریم نباید از 3.5 کاراکتر کمتر شود.

## تاريخچه ويرايش ها

تغييرات	شماره صفحه	شماره نسخه	تاريخ
اولين نسخه ارائه شده		Ver 1.0	٩٢/٩/٢٣

آخرین نسخه این راهنما را از سایت شرکت تیکا دریافت کنید.

http://tikaeng.ir/